



NIEZAWODNA WYDAJNOŚĆ

DANE TECHNICZNE

SZTAPLARKI PROWADZONE I ZE SKŁADANĄ PLATFORMĄ 24 V, 1,0–1,6 T

NSP10N3
NSP12N3
NSP14N3
NSP16N3
NSP12N3I
NSP14N3I
NSP16N3I
NSP10N3R
NSP12N3R
NSP14N3R
NSP16N3R
NSP12N3IR
NSP14N3IR
NSP16N3IR
NSP16N3S
NSP16N3SR

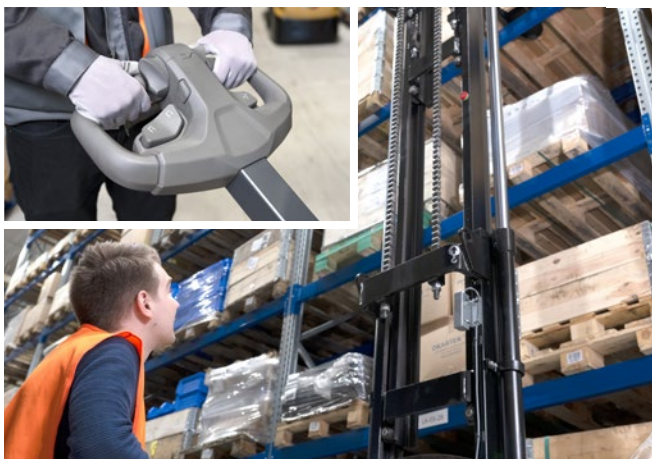


IDEALNY POMOCNIK DO PRZENOSZENIA NA KRÓTKIE ODLEGŁOŚCI

TA GAMA SZTAPLAREK WYPOSAŻONA WE WSZYSTKIE NAJNOWSZE TECHNOLOGIE ZOSTAŁA ZAPROJEKTOWANA DO PRZENOSZENIA NA KRÓTKIE ODLEGŁOŚCI I UKŁADANIA DO WYSOKOŚCI 5,4 METRA. SZEROKI WYBÓR MODELI PROWADZONYCH I ZE SKŁADANĄ PLATFORMĄ POZWALA ZNALEŹĆ NIEZAWODNE I WYDAJNE NARZĘDZIE PRACY DO KAŻDEGO MAGAZYNU.



Energooszczędne, programowalne opcje napędu, solidna konstrukcja oraz wysoka odporność na wodę i zanieczyszczenia zmniejszają koszty eksploatacji i poprawiają wydajność. Zintegrowany układ napędu i podnoszenia ogranicza zakres prac konserwacyjnych za sprawą mniejszej liczby elementów i szybkiego dostępu do wszystkich najważniejszych części wózka.



Płynne i precyzyjne sterowanie oraz wygodna pozycja operatora z wygodnym ramieniem dyszla i doskonałą widocznością przez maszt gwarantują odpowiedni komfort pracy. Koła samonastawne z regulacją wysokości i wytrzymałe maszty zapewniają maksymalną stabilność.



Modele z małą składaną platformą są dostępne w wersjach o udźwigu 1,0, 1,2, 1,4 i 1,6 tony, aby ułatwić pokonywanie większych odległości.

NIŻSZY KOSZT POSIADANIA

- Najnowsza technologia AC ogranicza do minimum zużycie energii i koszty konserwacji.
- Solidna konstrukcja podwozia i widły poddawane testom wytrzymałościowym gwarantują lepszą niezawodność i trwałość nawet w najtrudniejszych warunkach.
- Zamknięte podwozie i wodoodporne układy elektryczne są odporne na wilgoć, zanieczyszczenia i korozję — przekłada się to na mniejszą liczbę przestojów, niższe koszty konserwacji i dłuższy okres eksploatacji wózka.
- Łatwy dostęp do najważniejszych elementów wózka przyspiesza diagnostykę usterek i konserwację, a to przekłada się na jeszcze mniej przestojów.
- Zintegrowany układ napędu i podnoszenia składa się z mniejszej liczby elementów w porównaniu z poprzednimi modelami, co ogranicza możliwość wystąpienia awarii.
- Zamknięty przedział ze stalową pokrywą chroni akumulator przed uderzeniami, zapobiegając jego kosztownej wymianie.
- Akumulatory o standardowych rozmiarach można zastępować akumulatorami innych marek.

NIEZRÓWNANA WYDAJNOŚĆ

- Silnik AC zapewnia bardzo precyzyjne sterowanie napędem, ułatwiając pracę operatorom wózków.
- Wyświetlacz wielofunkcyjny (LCD) w standardzie dostarcza przejrzyste informacje o stanie wózka i akumulatora.
- Wiodąca w swojej klasie, opatentowana, ergonomiczna sterownica *emPower* pomaga operatorom zachować komfort pracy dzięki wygodnym i łatwym w obsłudze elementom sterującym.
- Ramię dyszla Z/przesunięte jest dostępne do załadunku w ograniczonej przestrzeni, np. w ciężarówkach.
- Doskonałe właściwości jezdne i trakcyjne pozwalają na intensywną pracę na krótkich i średnich dystansach.
- Odległość kół ładunkowych od tylnej ramy została zoptymalizowana dla większej stabilności.
- Zaawansowany programowalny sterownik umożliwia użytkownikom wybór między szybszą pracą a płynniejszą obsługą przy mniejszym zużyciu energii, aby wydłużyć czas pracy podczas zmian.
- Zwężone końce wideł umożliwiają dokładne i łatwe wprowadzanie palet, co przyspiesza cykle przenoszenia i zapobiega uszkodzeniom palet lub ładunków.
- Wózek można prowadzić z ramieniem sterownicy w pozycji pionowej (jazda ze sterownicą w górę) w trybie „żółwia” z bardzo niską prędkością, aby uzyskać jak najlepszą zwrotność w ciasnych miejscach.
- Węższy korpus wózka znacznie ułatwia przenoszenie ładunków w ograniczonej przestrzeni.
- Modele NSP10-16N3/N3I/N3S są wyposażone w przesunięte ramię sterownicy, dzięki czemu operator może iść obok wózka i z dala od niego, co zapewnia wygodę i bezpieczeństwo.

- Modele N3R są wyposażone w składaną platformę zmniejszającą zmęczenie operatora na dłuższych dystansach.
- Składana platforma w modelach N3R po rozłożeniu pozostaje w tej pozycji, pozwalając operatorom oszczędzić czas.
- Modele NSP16N3 i N3R wyposażone w opcjonalne stabilizatory boczne mają imponujący udźwig przy większych wysokościach podnoszenia — nawet w porównaniu ze sztaplarkami o większym udźwigu znamionowym.
- Modele N3I z unoszeniem wstępnym umożliwiają operatorowi podnoszenie masztu i wideł, aby zwiększyć prześwit i chronić wózek oraz ładunek podczas pracy na rampach.
- Modele N3I z systemem wstępnego podnoszenia umożliwiają przewożenie dwóch palet jednocześnie po wstępnym podniesieniu wideł pomocniczych.
- Modele okraczające podsięberne N3S pozwalają bez trudu obsługiwać szersze ładunki i zamknięte palety ze spodnimi deskami. W tym celu są wyposażone w kute widły umożliwiające podnoszenie ładunków prosto z podłoża.

BEZPIECZEŃSTWO I ERGONOMIA

- Najnowsza konstrukcja ramienia sterownicy zapewnia wygodną pozycję podczas pracy i optymalną ochronę rąk.
- Duże przyciski kołyskowe do podnoszenia/opuszczania ładunków stanowią część unikatowej, opatentowanej konstrukcji sterownicy. Zapewnia ona optymalną odległość między dłonią a elementami sterującymi, umożliwiając ich łatwą obsługę jedną ręką, nawet w rękawicach. Bardzo wytrzymałe maszty ograniczają do minimum przemieszczanie się ładunku.
- Wąskie profile masztów i starannie rozmieszczone przewody hydrauliczne zapewniają doskonałą widoczność do przodu.
- Bardzo cicha przekładnia napędzona olejem pomaga utrzymać niski poziom hałasu.
- Koło samonastawne z regulacją wysokości eliminuje luz i zwiększa stabilność ładunku.
- Duże dźwignie podnoszenia i opuszczania umożliwiają łatwe sterowanie jedną ręką, nawet w rękawicach.
- Regulowany poziom podnoszenia i opuszczania są standardem we wszystkich modelach. Zapewniając precyzyjną, płynną i bezpieczną obsługę wózka.



STANDARD EQUIPMENT AND OPTIONS

INFORMACJE OGÓLNE

Wyświetlacz wielofunkcyjny, w tym licznik godzin i BDI
Wejście zamykane na klucz
Logowanie przy użyciu kodu PIN, 5 kody
Przesunięte ramię sterowniczy (nie dostępne w modelach R)
Układ podnoszenia z regulowaną prędkością i zawór proporcjonalny opuszczania obsługiwany przełącznikiem kołowym w górnej części dyszla sterującego
Podnoszenie wstępne (standard tylko w modelach I)
Regulowany rozstaw wideł; od 900 do 1300 mm
Boczna wymiana akumulatora (dotyczy tylko akumulatora 250 Ah)
Wózek do wymiany akumulatorów, na 2 akumulatory (kwasowo-ołowiowe)
Akumulatory litowo-jonowe

ŚRODOWISKO

Praca ciągła, od +5°C do +25°C
Konstrukcja przystosowana do pracy w niskich temperaturach, od 0°C do -35°C

STEROWANIE NAPĘDEM I PODNOSZENIEM

Hydrauliczne stabilizatory boczne zwiększające udźwóg (nie dostępne w modelach I)
Wyśrodkowana pozycja sterowania, z ramieniem sterowniczym w kształcie litery Z (nie dostępne w modelach R)
Napęd do podnoszenia dyszla

WYPOSAŻENIE OPCJONALNE – KOŁA

Koło napędzane z Vulkollan®
Koła o zwiększonej przyczepności Power Friction
Koła ładunkowe pojedyncze z Vulkollan®
Koła ładunkowe podwójne z Vulkollan®

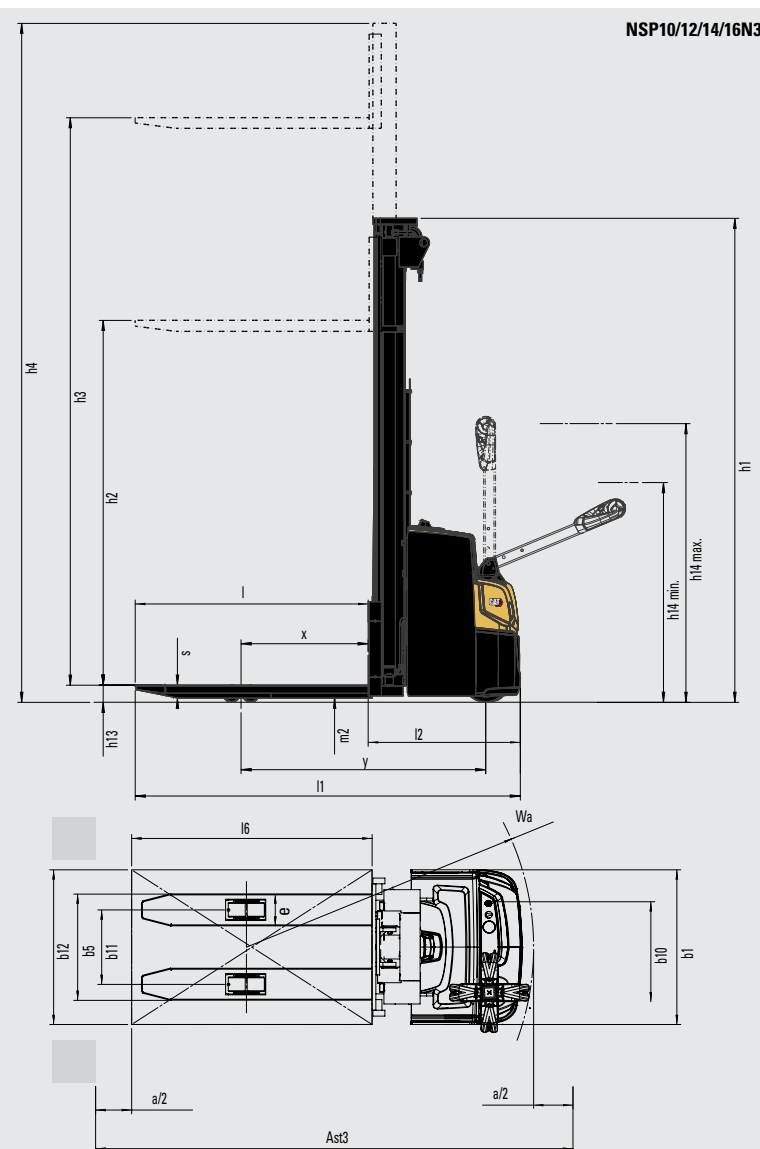
INNE OPCJE

Redukcja prędkości 0,5 km/h podczas przewożenia ładunku uniesionego powyżej 1000 mm, podwójne i potrójne maszty bez swobodnego podnoszenia
Redukcja prędkości 0,5 km/h powyżej wysokości swobodnego podnoszenia, podwójne i potrójne maszty ze swobodnym podnoszeniem
Wbudowana ładowarka 30 A do akumulatorów kwasowo-ołowiowych
Specjalny kolor RAL
Oparcie ładunku, 1300mm
Stelaż na akcesoria
Uchwyt na dokumenty/pulpit do pisania, format A4
Stojak na komputer, rozmiar 10-16"

NSP10N3(R)	NSP12N3(I)	NSP14N3(I)	NSP16N3(I)	NSP12N3(I)R	NSP14N3(I)R	NSP16N3(I)R	NSP16N3S	NSP16N3SR
●	●	●	●	●	●	●	●	●
●	●	●	●	●	●	●	●	●
○	○	○	○	○	○	○	○	○
●	●	●	●	●	●	●	●	●
●	●	●	●	●	●	●	●	●
—	●	●	●	●	●	●	—	—
—	—	—	—	—	—	—	●	●
—	○	○	○	○	○	○	○	○
—	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○
●	●	●	●	●	●	●	●	●
○	○	○	○	○	○	○	○	○
—	—	—	○	—	—	○	—	—
○	○	○	○	○	○	○	○	○
●	●	●	●	●	●	●	●	●
●	●	●	●	●	●	●	●	●
○	○	○	○	○	○	○	○	○
●	●	—	—	●	—	—	—	—
○	○	●	●	○	●	●	●	●
—	○	○	○	○	○	○	○	○
—	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○

Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)
4.9	Wysokość dysza operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ bezzwrotność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002	

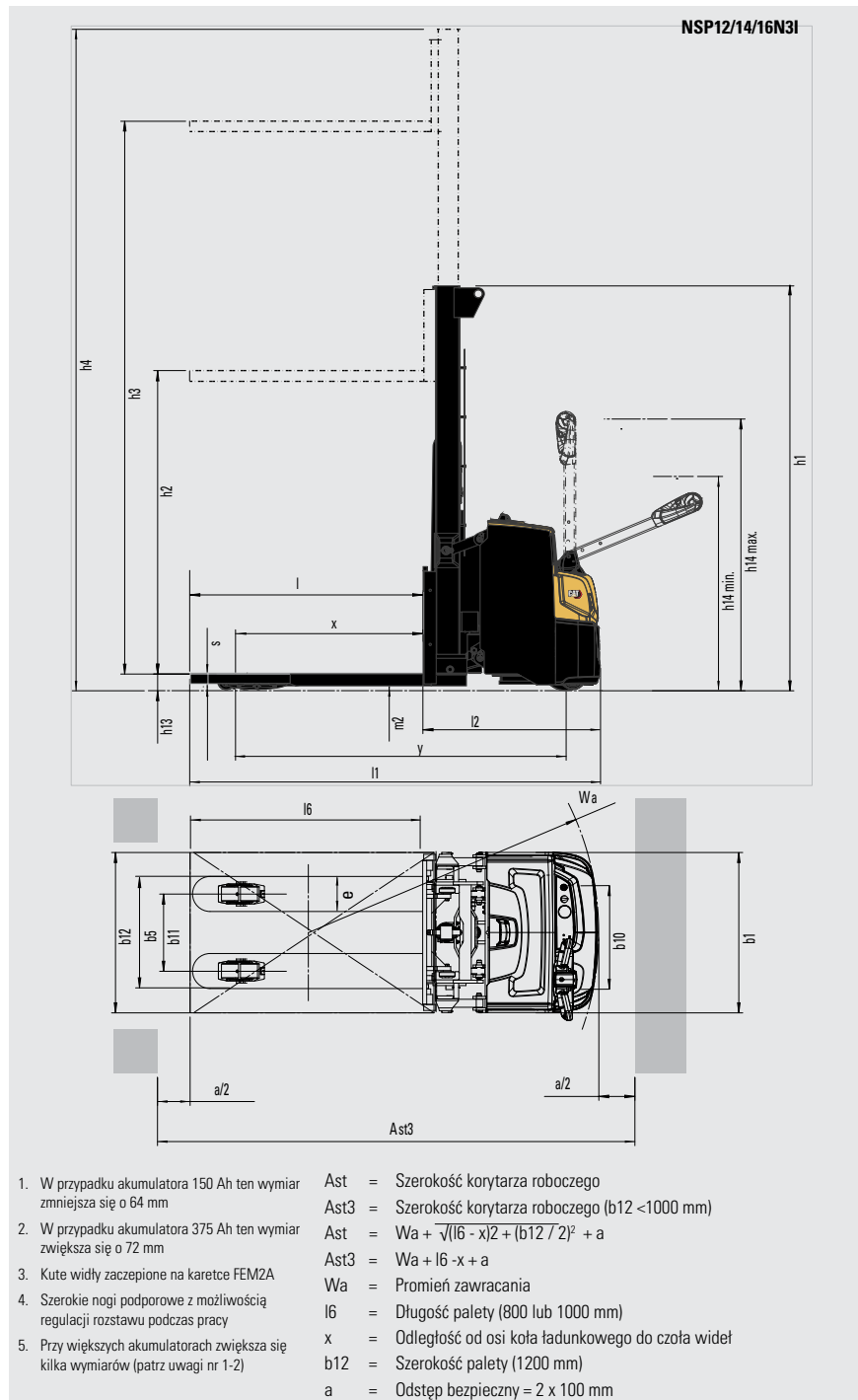
Cat Lift Trucks NSP10N3	Cat Lift Trucks NSP12N3	Cat Lift Trucks NSP14N3	Cat Lift Trucks NSP16N3
Akumulator	Akumulator	Akumulator	Akumulator
Pieszy	Pieszy	Pieszy	Pieszy
1000	1200	1400	1600
600	600	600	600
700	750	750	750
1215	1330 ¹⁾	1330	1330 ²⁾
730	1020	1020	1095
612 / 1128	810 / 1410	845 / 1580	930 / 1171
534 / 196	730 / 295	730 / 295	790 / 311
Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70	230 x 70	230 x 70
85 x 90	85 x 90	85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60	125 x 60	125 x 60
2 / 1x + 1	2 / 1x + 1	4 / 1x + 1	4 / 1x + 1
515	515	515	515
385	385	385	385
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
-	-	-	-
865 / 1420	865 / 1420	865 / 1420	865 / 1420
90	90	90	90
1835	1900 ¹⁾	1900	1900 ²⁾
685	750 ¹⁾	750	750 ²⁾
800	800	800	800
56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150
750	750	750	750
570	570	570	570
-	-	-	-
20	20	20	20
2329	2422 ¹⁾	2422	2422 ²⁾
1958	2022 ¹⁾	2022	2022 ²⁾
Ast3			
Ast			
Ast3			
2298	2374 ¹⁾	2374	2374 ²⁾
2158	2222 ¹⁾	2222	2222 ²⁾
1458	1572 ¹⁾	1572	1572 ²⁾
6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0
0.15 / 0.30	0.16 / 0.33	0.14 / 0.33	0.15 / 0.32
0.29 / 0.32	0.46 / 0.35	0.45 / 0.35	0.43 / 0.34
8 / 15	8 / 15	8 / 15	8 / 15
Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0	1.0	1.0
2.2	2.2	2.2	3.2
24 / 150	24 / 150 - 250 ³⁾	24 / 250	24 / 250 - 375 ³⁾
151	151 - 212	212	212 - 288
0.46	0.76	0.77	0.77
Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa
64.8	64.1	64.1	64.1
-	-	-	-
< 2.5	< 2.5	< 2.5	< 2.5



- W przypadku akumulatora 150 Ah ten wymiar zmniejsza się o 64 mm
 - W przypadku akumulatora 375 Ah ten wymiar zwiększa się o 72 mm
 - Kute widły zaczepione na karetkę FEM2A
 - Szerokie nogi podporowe z możliwością regulacji rozstawu podczas pracy
 - Przy większych akumulatorach zwiększa się kilka wymiarów (patrz uwagi nr 1-2)
- Ast = Szerokość korytarza roboczego
 Ast3 = Szerokość korytarza roboczego (b12 < 1000 mm)
 Ast = $Wa + \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2} + a$
 Ast3 = $Wa + l6 - x + a$
 Wa = Promień zawracania
 l6 = Długość palety (800 lub 1000 mm)
 x = Odległość od osi koła ładunkowego do czoła widel
 b12 = Szerokość palety (1200 mm)
 a = Odstęp bezpieczny = 2 x 100 mm

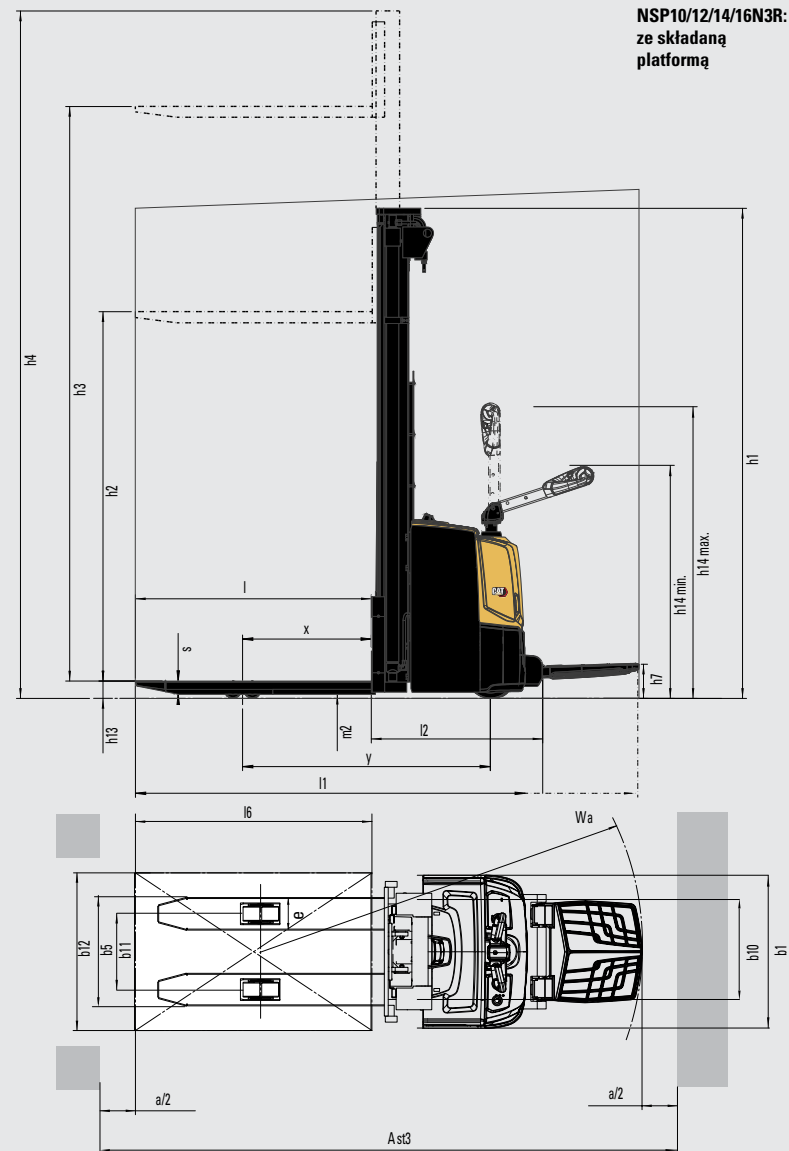
Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)
4.9	Wysokość dysza operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ beczynność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002	

Cat Lift Trucks NSP12N3i	Cat Lift Trucks NSP14N3i	Cat Lift Trucks NSP16N3i
Akumulator	Akumulator	Akumulator
Pieszy	Pieszy	Pieszy
1200	1400	1600
600	600	600
925	925	925
1610	1610	1610 ²⁾
1095	1095	1171
1060 / 1230	1105 / 1390	1205 / 1561
780 / 315	780 / 312	840 / 328
Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70	230 x 70
85 x 90	85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60	125 x 60
2 / 1x + 1	4 / 1x + 1	4 / 1x + 1
515	515	515
385	385	385
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
110	110	110
865 / 1420	865 / 1420	865 / 1420
90	90	90
2010	2010	2010 ²⁾
855	855	855 ²⁾
800	800	800
56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150
750	750	750
570	570	570
-	-	-
20	20	20
2653	2653	2653 ²⁾
2123	2123	2123 ²⁾
Ast	Ast	Ast
Ast3	Ast3	Ast3
2533	2533	2533 ²⁾
2323	2323	2323 ²⁾
1848	1848	1848 ²⁾
6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0
0.16 / 0.33	0.14 / 0.33	0.15 / 0.32
0.46 / 0.35	0.45 / 0.35	0.43 / 0.34
8 / 15	8 / 15	8 / 15
Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0	1.0
2.2	2.2	3.2
24 / 250	24 / 250	24 / 250 - 375 ³⁾
212	212	212 - 288
0.76	0.77	0.77
Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa
64.1	64.1	64.1
-	-	-
< 2.5	< 2.5	< 2.5



Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.8	Wysokość fotela lub platformy	h7 (mm)
4.9	Wysokość dysza operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Żużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ beczynność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002	

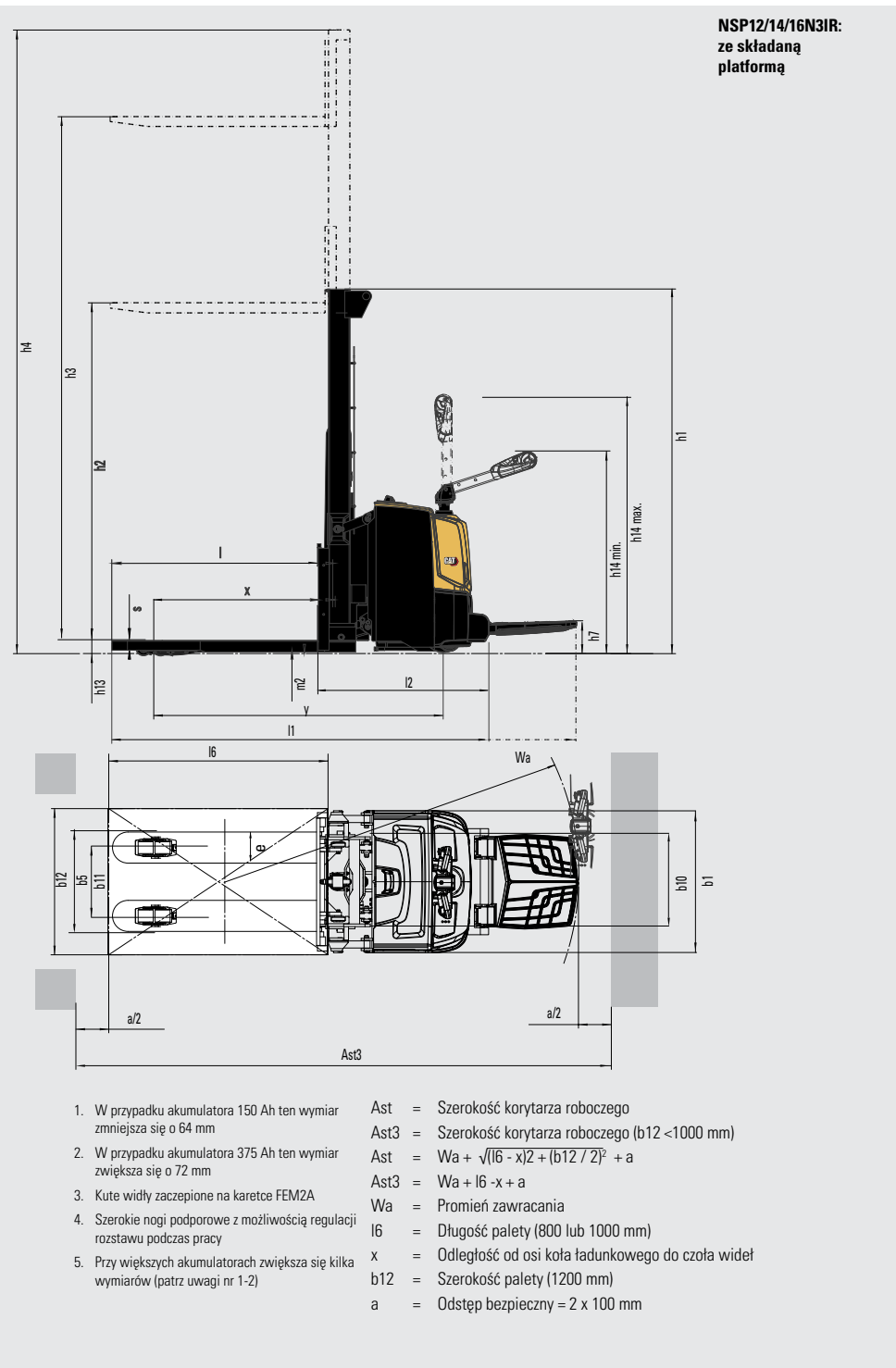
Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks
NSP10N3R	NSP12N3R	NSP14N3R	NSP16N3R
Akumulator	Akumulator	Akumulator	Akumulator
Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący
1000	1200	1400	1600
600	600	600	600
700	750	750	750
1215	1330 ¹⁾	1330	1330 ²⁾
860	1100	1100	1176
715 / 1155	840 / 1400	860 / 1580	990 / 1795
640 / 220	860 / 320	740 / 295	860 / 320
Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70	230 x 70	230 x 70
85 x 90	85 x 90	85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60	125 x 60	125 x 60
2 / 1x + 1	2 / 1x + 1	4 / 1x + 1	4 / 1x + 1
515	515	515	515
385	385	385	385
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
175	175	175	175
1155 / 1550	1155 / 1550	1155 / 1550	1155 / 1550
90	90	90	90
1955 / 2435	2020 / 2500 ¹⁾	2020 / 2500	2020 / 2500 ²⁾
805 / 1285	870 / 1350 ¹⁾	870 / 1350	870 / 1350 ²⁾
800	800	800	800
56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150
750	750	750	750
570	570	570	570
-	-	-	-
20	20	20	20
2449 / 2929	2542 / 3022 ¹⁾	2542 / 3022	2542 / 3022 ²⁾
2078 / 2558	2142 / 2622 ¹⁾	2142 / 2622	2142 / 2622 ²⁾
Ast	Ast	Ast	Ast
2418 / 2898	2494 / 2974 ¹⁾	2494 / 2974	2494 / 2974 ²⁾
2278 / 2758	2342 / 2822 ¹⁾	2342 / 2822	2342 / 2822 ²⁾
1578 / 2058	1692 / 2172 ¹⁾	1692 / 2172	1692 / 2172 ²⁾
Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0	1.0	1.0
2.2	2.2	2.2	3.2
24 / 150	24 / 150 - 250 ³⁾	24 / 250	24 / 250 - 375 ³⁾
151	151 - 212	212	212 - 288
0.75	0.77	0.78	0.78
Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa
64.6	64.0	64.0	64.0
0.8	0.8	0.8	0.8
< 2.5	< 2.5	< 2.5	< 2.5



- W przypadku akumulatora 150 Ah ten wymiar zmniejsza się o 64 mm
 - W przypadku akumulatora 375 Ah ten wymiar zwiększa się o 72 mm
 - Kute widły zaczepione na karetkę FEM2A
 - Szerokie nogi podporowe z możliwością regulacji rozstawu podczas pracy
 - Przy większych akumulatorach zwiększa się kilka wymiarów (patrz uwagi nr 1-2)
- Ast = Szerokość korytarza roboczego
 Ast3 = Szerokość korytarza roboczego (b12 < 1000 mm)
 Ast = $Wa + \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2} + a$
 Ast3 = $Wa + l6 - x + a$
 Wa = Promień zawracania
 l6 = Długość palety (800 lub 1000 mm)
 x = Odległość od osi koła ładunkowego do czoła widel
 b12 = Szerokość palety (1200 mm)
 a = Odstęp bezpieczny = 2 x 100 mm

Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)
4.8	Wysokość fotela lub platformy	h7 (mm)
4.9	Wysokość dyszla operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ bezczynność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002	

Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks
NSP12N3IR	NSP14N3IR	NSP16N3IR
Akumulator	Akumulator	Akumulator
Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący
1200	1400	1600
600	600	600
925	925	925
1610	1610	1610 ²⁾
1175	1175	1251
1030 / 1350	1115 / 1460	1263 / 1588
840 / 335	840 / 335	903 / 348
Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70	230 x 70
85 x 90	85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60	125 x 60
2 / 1x + 1	4 / 1x + 1	4 / 1x + 1
515	515	515
385	385	385
patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele
patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele
patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele
patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele
110	110	110
175	175	175
1155 / 1550	1155 / 1550	1155 / 1550
90	90	90
2125 / 2605	2125 / 2605	2125 / 2605 ²⁾
975 / 1455	975 / 1455	975 / 1455 ²⁾
800	800	800
56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150
750	750	750
570	570	570
-	-	-
20	20	20
2777 / 3257	2777 / 3257	2777 / 3257 ²⁾
2247 / 2727	2247 / 2727	2247 / 2727 ²⁾
2657 / 3137	2657 / 3137	2657 / 3137 ²⁾
2447 / 2927	2447 / 2927	2447 / 2927 ²⁾
1972 / 2452	1972 / 2452	1972 / 2452 ²⁾
Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0	1.0
2.2	2.2	3.2
24 / 250	24 / 250	24 / 250 - 375 ³⁾
212	212	212 - 288
0.77	0.78	0.78
Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa
64.0	64.0	64.0
0.8	0.8	0.8
< 2.5	< 2.5	< 2.5

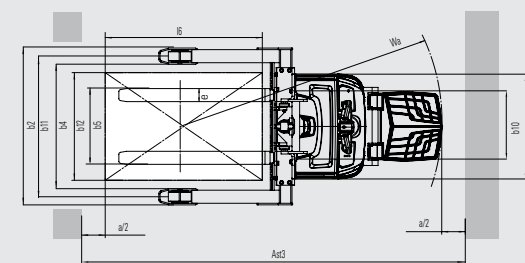
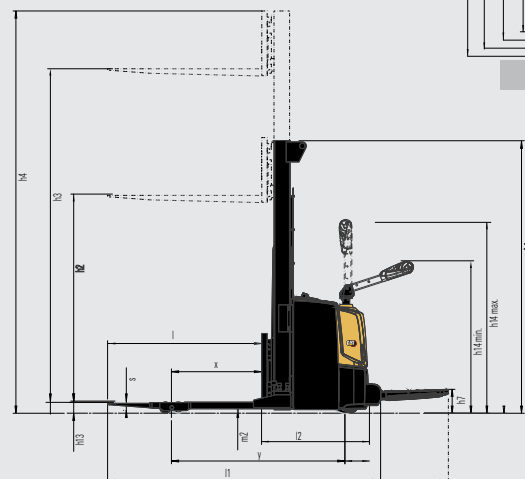
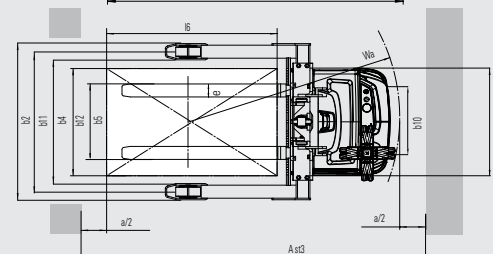
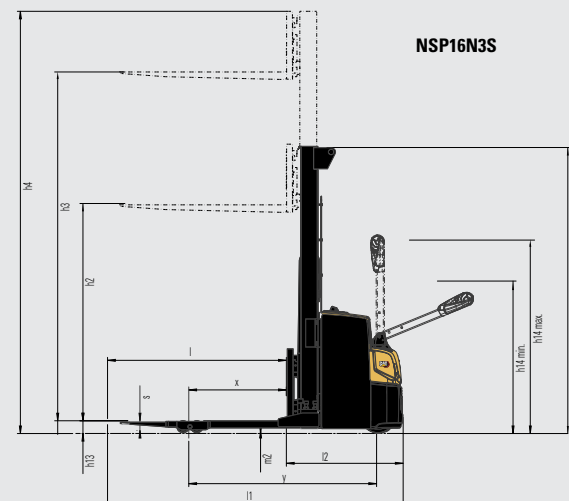


Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)
4.8	Wysokość fotela lub platformy	h7 (mm)
4.9	Wysokość dysza operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.10	Wysokość podpór	h8 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ beczynność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002	

Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks
NSP16N3S	NSP16N3SR
Akumulator	Akumulator
Pieszy	Pieszy/ Stojący
1600	1600
600	600
750	750
1395 ²ⁱ	1395 ²ⁱ
1364	1516
1106 / 1885	1246 / 1880
953 / 411	1081 / 435
Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70
85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60
4 / 1x + 1	4 / 1x + 1
515	515
1025-1425	1025-1425
patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę
-	-
-	175
865 / 1420	1155 / 1550
84	84
85	85
1965 ²ⁱ	2085 / 2565 ²ⁱ
815 ²ⁱ	935 / 1415 ²ⁱ
800 / 1150 - 1550 ⁴ⁱ	800 / 1150 - 1550 ⁴ⁱ
40 / 100 / 1150 ³ⁱ	40 / 100 / 1150 ³ⁱ
980	980
260-900 ³ⁱ	260-900 ³ⁱ
900-1300 ⁴ⁱ	900-1300 ⁴ⁱ
20	20
2487 ²ⁱ	2607 / 3087 ²ⁱ
2087 ²ⁱ	2207 / 2687 ²ⁱ
2439 ²ⁱ	2559 / 3039 ²ⁱ
2287 ²ⁱ	2407 / 2887 ²ⁱ
1637 ²ⁱ	1757 / 2237 ²ⁱ
Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0
3.2	3.2
24 / 250 - 375 ⁵ⁱ	24 / 250 - 375 ⁵ⁱ
212 - 288	212 - 288
0.77	0.78
Bezstopniowa	Bezstopniowa
64.1	65.1
-	0.8
< 2.5	< 2.5

Ast = Szerokość korytarza roboczego
 Ast3 = Szerokość korytarza roboczego (b12 < 1000 mm)
 $Ast = Wa + \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2} + a$
 Ast3 = $Wa + l6 - x + a$
 Wa = Promień zawracania
 l6 = Długość palety (800 lub 1000 mm)
 x = Odległość od osi koła ładunkowego do czoła widel
 b12 = Szerokość palety (1200 mm)
 a = Odstęp bezpieczny = 2 x 100 mm

- W przypadku akumulatora 150 Ah ten wymiar zmniejsza się o 64 mm
- W przypadku akumulatora 375 Ah ten wymiar zwiększa się o 72 mm
- Kute widły zaczepione na karetkę FEM2A
- Szerokie nogi podporowe z możliwością regulacji rozstawu podczas pracy
- Przy większych akumulatorach zwiększa się kilka wymiarów (patrz uwagi nr 1-2)



NSP16N3SR:
ze składaną platformą

NSP10N3/10N3R				
Typ masztu	h3+h13	h1*	h4	h2+h13
	mm	mm	mm	mm
S	1500	1980	1980	1500
D	2500	1775	3000	195
	2900	1975	3400	195
	3300	2175	3800	195

NSP12/14/16N3 / NSP12/14 /16N3R				
Typ masztu	h3+h13	h1*	h4	h2+h13
	mm	mm	mm	mm
S	1500	1950	1950	1500
DS	2500	1835	3000	200
	2900	2035	3400	200
	3300	2235	3800	200
	3600	2385	4100	200
	4300	2735	4800	200
DEV	2500	1775	2940	1355
	2900	1975	3340	1555
	3300	2235	3800	1755
	3600	2385	4100	1905
	3700	2435	4200	1955
	4300	2735	4800	2255
TR	4100	1955	4640	-
	4300	2020	4840	-
	4700	2153	5240	-
	5400*	2385	5940	-
TREV	4100	1955	4640	1475
	4300	2020	4840	1540
	4700	2153	5240	1673
	5400*	2385	5940	1905

NSP12/14/16N3I / NSP12/14/16N3IR				
Typ masztu	h3+h13	h1*	h4	h2+h13
	mm	mm	mm	mm
S	1500	2055	2055	1505
DS	2500	1940	3105	200
	2900	2140	3505	200
	3300	2340	3905	200
	3600	2490	4205	200
	4300	2840	4905	200
	2500	1940	3105	1360
DEV	2900	2140	3505	1560
	3300	2340	3905	1760
	3600	2490	4205	1910
	3700	2540	4305	1960
	4300	2840	4905	2260
TR	4100	2060	4745	-
	4300	2125	4945	-
	4700	2260	5345	-
	5400*	2490	6045	-
	4100	2060	4745	1480
TREV	4300	2125	4945	1545
	4700	2260	5345	1673
	5400*	2490	6045	1910

NSP16N3S / NSP16N3SR				
Typ masztu	h3+h13	h1*	h4	h2+h13
	mm	mm	mm	mm
S	1500	2030	2030	1500
DS	2500	1915	3080	195
	2900	2115	3480	195
	3300	2315	3880	195
	3600	2465	4180	195
	4300	2815	4880	195
DEV	2500	1915	3080	1355
	2900	2115	3480	1555
	3300	2315	3880	1755
	3600	2465	4180	1905
	3700	2515	4280	1955
	4300	2815	4880	2255
TR	4100	2035	4720	-
	4300	2100	4920	-
	4700	2233	5320	-
	5400	2465	6020	-
TREV	4100	2035	4720	1475
	4300	2100	4920	1540
	4700	2233	5320	1753
	5400	2465	6020	1905

Osiągi i udźwig masztu

- * = tylko NSP14-16N3R i NSP14-16N3(I)R
- S = Pojedynczy
- D = Maszt dwuczęściowy bez wolnego skoku (środkowy cylinder)
- DS = Maszt dwuczęściowy bez wolnego skoku (boczne cylindry)
- DEV = Maszt dwuczęściowy z wolnym skokiem
- TR = Maszt trzyczęściowy bez wolnego skoku
- TREV = Maszt trzyczęściowy z wolnym skokiem
- h3+h13 = Wysokość podnoszenia
- h1 = Wysokość opuszczonego masztu
- h4 = Wysokość podniesionego masztu
- h2+h13 = Podnoszenie swobodne



BATERIE LITOWO-JONOWE CAT®

CZAS NA ZMIANĘ?



Akumulatory litowo-jonowe (Li-ion) są dostępne w gamie wózków elektrycznych z przeciwwagą i magazynowych marki Cat®. Choć akumulatory kwasowo-ołowiowe wciąż są często wybierane przez naszych klientów i mają swoje zalety, wiążą się z różnymi wyzwaniami, którym technologia litowo-jonowa pozwala stawić czoła.

Prawdopodobnie najbardziej widoczną zmianą w związku z przejściem na baterie litowo-jonowe jest możliwość doładowywania. Zamiast wymieniać baterie między zmianami, wystarczy podłączyć szybką ładowarkę podczas krótkich przerw. W ten sposób jedna bateria może pracować 24/7. Dodając do tego inne korzyści związane z wydajnością, ochroną środowiska i bezpieczeństwem, baterie litowo-jonowe są bardzo atrakcyjną alternatywą.



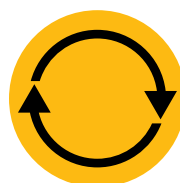
**DŁUŻSZA
ŻYWOTNOŚĆ**



**WIĘKSZA
WYDAJNOŚĆ**



**DŁUŻSZY
CZAS PRACY**



**STALE
PARAMETRY**



**SZYBSZE
ŁADOWANIE**



**BRAK WYMIANY
AKUMULATORÓW**



**BRAK CODZIENNEJ
KONSERWACJI**



**WBUDOWANE
ZABEZPIECZENIA**

Zalety baterii litowo-jonowych Cat w stosunku do kwasowo-ołowiowych

Akumulator litowo-jonowy to inwestycja, na którą warto patrzeć przez pryzmat oszczędności w zakresie energii, sprzętu i robocizny oraz krótszych i rzadszych przestojów.

- **Dłuższa żywotność** – od 3 do 4 razy dłuższy okres eksploatacji w porównaniu do baterii kwasowo-ołowiowych – zmniejszenie ogólnych kosztów inwestycji w baterie
- **Większa wydajność** – straty energii podczas ładowania i rozładowywania są nawet o 30% mniejsze, co przekłada się na mniejsze zużycie energii elektrycznej
- **Dłuższy czas pracy** – dzięki większej wydajności baterii i możliwości doładowywania w dowolnym czasie bez ryzyka uszkodzenia baterii ani skrócenia jego żywotności
- **Stale wysokie parametry** – bardziej stała krzywa napięcia gwarantuje wysoką wydajność wózka aż do końca zmiany
- **Szybsze ładowanie** – możliwość pełnego naładowania w zaledwie 1 godzinę za pomocą najszybszych ładowarek
- **Brak wymiany baterii** – szybkie doładowywanie – 15 minut wydłuża czas pracy o kilka godzin – umożliwia pracę bez przerw tylko na jednym akumulatorze i ogranicza konieczność kupowania, przechowywania i konserwowania części zamiennych
- **Brak codziennej konserwacji** – bateria pozostaje w wózku podczas ładowania i nie trzeba uzupełniać wody ani sprawdzać elektrolitu
- **Brak gazu** – ani wycieków kwasu – ta technologia pozwala wyeliminować koszty związane z konserwacją i przechowywaniem baterii w magazynie oraz z systemem wentylacji
- **Wbudowane zabezpieczenia** – inteligentny system zarządzania baterią (BMS) automatycznie zapobiega nadmiernym wartościom prądu rozładowywania i ładowania, napięcia oraz temperatury, a także praktycznie eliminuje ryzyko niewłaściwego użytkowania

Są dostępne baterie i ładowarki o różnych parametrach znamionowych. Dealer znajdzie najlepsze połączenie do danych potrzeb. Dla spokoju ducha zapytaj również dealera o opcjonalną 5-letnią gwarancję obejmującą coroczne przeglądy.

info@catlifttruck.com | www.catlifttruck.com

WPoSC2548(02/25) © 2025 MLE B.V. (nr rejestracyjny 33274459). Wszelkie prawa zastrzeżone. CAT, CATERPILLAR, LETS DO THE WORK oraz ich logotypy, dekoracje handlowe: "Caterpillar Yellow", "Power Edge" i Cat "Modern Hex", a także elementy identyfikacji korporacyjnej i produktowej użyte w niniejszym materiale stanowią własność handlową firmy Caterpillar i nie mogą być używane bez uzyskania zgody.

UWAGA: Dane dotyczące wydajności mogą się różnić w zależności od przyjętych tolerancji produkcyjnych, stanu pojazdu, rodzaju ogumienia, warunków podłoża, konkretnych zastosowań czy środowiska pracy. Przedstawione wózki mogą zawierać wyposażenie niestandardowe. Konkretnie wymogi eksploatacyjne i konfiguracje dostępne na danym rynku należy omówić z dealerm wózków widłowych Cat. Cat Lift Trucks prowadzi politykę ciągłego ulepszania swoich produktów. Dlatego niektóre materiały, wyposażenie czy parametry techniczne mogą ulegać zmianie bez wcześniejszego powiadomienia.



**DOWNLOAD
BROCHURE**



**WATCH
VIDEOS**



**DOWNLOAD
OUR APP**

