

LiION
BATTERY TECHNOLOGY



NSS16N2
NSS16N2I
NSS16N2S

NSS20N2
NSS20N2I
NSS20N2S

EKONOMICZNA ELASTYCZNOŚĆ

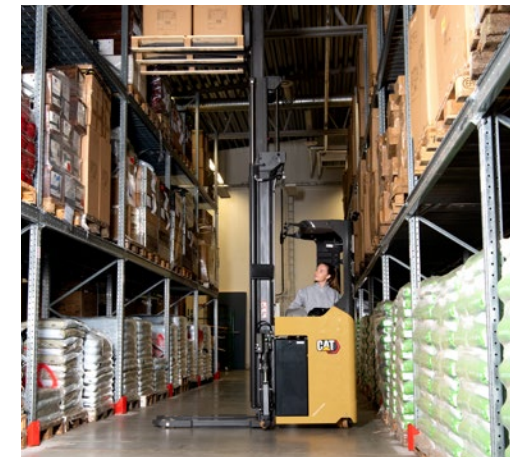
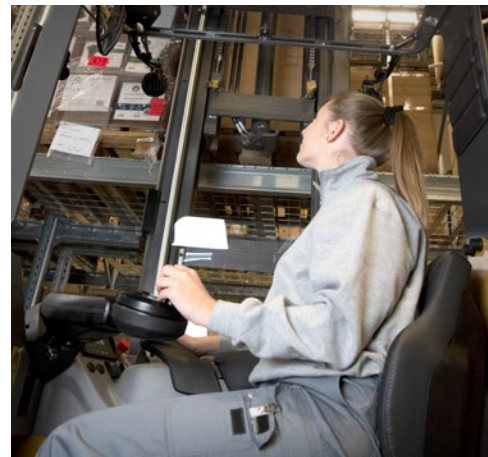
DANE TECHNICZNE

SZTAPLAREK OBSŁUGIWANYCH W POZYCJI SIEDZĄCEJ 24 V, 1,6-2,0 T

CAT[®]

POPRAW WYDAJNOŚĆ — ZMNIEJSZ KOSZTY

WYBIERAJĄC DLA OPERATORA SZTAPLARKĘ CAT® OBSŁUGIWANĄ W POZYCJI SIEDZĄCEJ, POPRAWISZ PRODUKTYWNOŚĆ. JEJ ERGONOMICZNA KONSTRUKCJA ŚWIETNIE SPRAWDZA SIĘ W INTENSYWNYCH ZADANIACH UKŁADANIA I TRANSPORTU WEWNĘTRZNEGO — BEZ WZGLĘDU NA POKONYWANE ODLEGŁOŚCI ANI DŁUGOŚĆ ZMIAN. JEST ZWARTA I ZWROTNA ORAZ UMOŻLIWIA PODNOSZENIE NA WYSOKOŚĆ AŻ 7 METRÓW. TO ELASTYCZNE I EKONOMICZNE ROZWIĄZANIE POPRAWIAJĄCE WYKORZYSTANIE PRZESTRZENI MAGAZYNOWEJ.



Sztaplarke obsługiwane w pozycji siedzącej są szybsze i bardziej kompaktowe niż wózki z podestem — nie wymagają zatrzymywania się w celu składania lub rozkładania podestów oraz pałków bocznych. W zakresie podnoszenia dorównują one wielu wózkom Reach Truck — a przy tym są tańsze i mogą pracować w bardziej ograniczonej przestrzeni. Dlaczego zatem nie zwiększyć korytarzy, zwiększyć wysokości regałów i bardziej efektywnie wykorzystać powierzchni magazynowej?

Operator siedzi wygodnie w cichym, ergonomicznym przedziale o niskim poziomie drgań. W pełni otoczony i chroniony przez solidną konstrukcję wózka operator może szybko i pewnie pracować przez wiele godzin. Stres, obciążenie i zmęczenie są ograniczone do minimum. Dodatkowo wyposażenie poprawiające komfort obejmuje elektrycznie regulowaną wysokość podłogi.

Operator ma do dyspozycji dźwignie sterujące funkcjami hydraulicznymi wygodnie obsługiwane palcami, regulowany podłokietnik oraz kierownicę mini z regulacją położenia. Łatwe i precyzyjne manewrowanie oraz przenoszenie ładunków sprawiają, że ten wózek idealnie sprawdza się w wielu różnych zastosowaniach i zadaniach. Zaliczają się do tego ogólne prace magazynowe, jak również obsługa materiałów w fabrykach.

Dzięki zaawansowanym układom napędu, podnoszenia, opuszczania i kierowania każde działanie jest szybkie i płynne. Automatyczne funkcje poprawiające stabilność optymalizują prędkość odpowiednio do zadań, zapewniając bezpieczną i zarazem szybką pracę. Aby pracować bez przestoju z najwyższą wydajnością, można wybrać wersję zasilaną akumulatorem litowo-jonowym.

NIŻSZE KOSZTY EKSPLOATACJI

- Solidna konstrukcja i doskonale spasowane komponenty ograniczają uszkodzenia i zużycie nawet przy wymagającej eksploatacji wielozmianowej.
- Dostępny opcjonalnie wielofunkcyjny wyświetlacz z wbudowanymi narzędziami diagnostycznymi pomaga w prawidłowej eksploatacji wózka i ułatwia przeprowadzanie konserwacji.
- Uwierzytelnianie za pomocą kodu PIN zapobiega nieuprawnionemu użytkownikowi maszyny, a tryby PRO, ECO i EASY dostosowują pracę wózka do doświadczenia operatora i konkretnego zastosowania. (Dotyczy tylko modeli z opcjonalnym wyświetlaczem wielofunkcyjnym).
- Wygodna, zabezpieczona przed uszkodzeniami blokada akumulatora zapobiega opóźnieniom i wypadkom w czasie wymiany.
- Elementy przyspieszające dostęp na potrzeby konserwacji, takie jak odchylane siedzenie, w połączeniu z niskimi wymaganiami serwisowymi i długimi okresami międzyobsługowymi skracają czas przestoju.
- Opcjonalny w pełni zintegrowany akumulator litowo-jonowy zapewnia większą energooszczędność, dłuższy czas pracy i dłuższą żywotność. Jednocześnie rzadko wymaga interwencji serwisowych, co przekłada się na niższe całkowite koszty eksploatacji (TCO).
- Zaawansowane silniki, hamowanie odzyskowe i przemyślane konstrukcje masztów zmniejszają zużycie energii i oleju hydraulicznego.
- Wysoki poziom kompatybilności komponentów maksymalizuje dostępność części — ograniczając przy tym przestoje oraz koszty magazynowania i emisji dwutlenku węgla — we wszystkich seriach sztaplarek i elektrycznych wózków paletowych Cat®.

NIEZRÓWNANA WYDAJNOŚĆ

- Bogata gama modeli, wariantów i opcji specjalnych oznacza najlepsze w klasie możliwości dostosowania do różnych zastosowań, zapewniając tym samym optymalną wydajność, ergonomię i bezpieczeństwo.
- Zaawansowany silnik na prąd przemienny i nowoczesny układ sterowania sprawiają, że jazda oraz podnoszenie i opuszczanie ładunku przebiegają w szybki, sprawny i precyzyjny sposób.
- Wbudowane funkcje zapewniają oszczędność czasu, pozwalając jednocześnie sterować prędkością jazdy, ruchem masztu/wideł i bocznymi podporami.
- Boczne podpory (opcjonalne) zwiększają dostępny udźwieg w przypadku większych wysokości.
- Progresywne elektryczne wspomaganie układu kierowniczego automatycznie reguluje siłę wspomaganie w zależności od prędkości jazdy — w ten sposób ułatwia precyzyjne wykonywanie manewrów w ciasnych miejscach i zapewnia wysoką stabilność podczas szybkiej jazdy na wprost.
- Automatyczny system kontroli skrętu ogranicza maksymalną prędkość jazdy zależnie od kąta skrętu, tak by manewr został wykonany szybko, a przy tym bezpiecznie, stabilnie i pewnie.
- Prędkość pełzania zwiększa udźwieg w przypadku unoszenia ładunków powyżej 1,7 m poprzez automatyczne ograniczenie prędkości jazdy do 5 km/h, gdy widły osiągną taką wysokość. (Wysokość zmniejszania prędkości różni się w szerokich modelach wózków okraczających podsiębiernych).
- Akumulator litowo-jonowy zwiększa wydajność i zapewnia możliwość szybkiego ładowania za pośrednictwem łatwo dostępnego złącza. To pozwala na nieprzerwaną pracę bez konieczności wymiany akumulatora.
- W przypadku wersji z akumulatorem litowo-jonowym opcjonalny wtyk na obudowie maszyny pozwala na szybkie i łatwe ładowanie bez odłączania akumulatora.

- Modele z systemem unoszenia wstępnego (I) zapewniają dodatkowy prześwit i mogą służyć do przewożenia dwóch palet naraz — jednej na podporach, a drugiej na widłach.
- Szerokie modele wózków okraczających podsiębiernych (S) umożliwiają opuszczenie wideł do podłogi między szeroko rozstawionymi nogami podporowymi do przenoszenia palet o zamkniętej podstawie i innych platform bez otwartych przestrzeni ani kieszeni na widły.
- Szeroka konstrukcja wózka okraczającego podsiębiernego ułatwia montaż i używanie specjalnego osprzętu, takiego jak chwytaki do rol, kolce i rotatory, co zapewnia jeszcze większą wszechstronność.
- Specyfikacje wariantu szerokiego wózka okraczającego podsiębiernego obejmują standardowe (855 lub 1055 mm) lub indywidualne szerokości konstrukcji oraz mniejsze lub większe parametry podwozia/udźwigu, aby umożliwić optymalny dobór rozwiązania do zastosowań.
- Nogi szerokiego wózka okraczającego podsiębiernego mają koła tandemowe i niskoprofilową konstrukcję, nieco pochyloną w dół w kierunku punktu końcowego. Usprawnia to wjeżdżanie pod ładunek oraz zwiększa prześwit i zapewnia lepszą wydajność na wzniesieniach.
- Widły są zwężone u dołu i mają ostro zakończone końce, co zapobiega ich blokowaniu się oraz ułatwia i przyspiesza załadunek i rozładunek palet przy jednoczesnym manewrowaniu. (W szerokich modelach wózków okraczających podsiębiernych końce wideł są nieznacznie zastrzone i zwężone).
- Szeroki wybór masztów obejmuje wersję podwójne i potrójne z szeregiem standardowych i niestandardowych wysokości podnoszenia, co umożliwia dobranie idealnego rozwiązania do różnych zastosowań.
- Sterowanie mocnym i cichym silnikiem hydraulicznym odbywa się płynnie za pomocą bezstopniowego elementu sterującego podnoszeniem i opuszczaniem z regulacją prędkością w celu szybkiego i jednocześnie bezpiecznego oraz precyzyjnego pozycjonowania wideł i manewrowania.
- Opcjonalny asystent utrzymywania poziomu (LAS) umożliwia wybieranie zaprogramowanych wysokości.
- Opcjonalny system pozycjonowania laserowego wideł ułatwia ich precyzyjne ustawianie. (Niedostępne w szerokich modelach wózków okraczających podsiębiernych).
- Wyświetlacz można wyposażać w opcjonalne wskaźniki masy i wysokości.
- Opcja układu kierowniczego o skręcie 360 stopni umożliwiają obracanie wózka i zmianę kierunku jazdy bez zatrzymywania się w ramach jednego płynnego manewru — takie rozwiązanie znacznie przyspiesza pracę, szczególnie w przypadku złożonych układów i wysoce powtarzalnych cykli przenoszenia.

BEZPIECZEŃSTWO I ERGONOMIA

- Zamknięta kabina operatora zapewnia ochronę z każdej strony za sprawą wytrzymałego podwozia, wbudowanego zderzaka oraz słupków i dachu stanowiących osłonę górną.
- Komfortowy i przestronny przedział dla operatorów o każdej budowie ciała jest wyposażony w niski stopień, podłogę bez przeszkód oraz wygodny, regulowany i amortyzowany fotel, a niski poziom drgań dodatkowo ogranicza obciążenie i zmęczenie.
- Opcjonalna elektrycznie regulowana wysokość podłogi w połączeniu z regulacją podłokietników i fotela zapewnia każdemu operatorowi idealne dopasowanie.
- Regulowana kierownica mini na przesuwającym podłokietniku umożliwia operatorowi uzyskanie wygodnej pozycji, aby ograniczyć obciążenie szyi/pleców i ryzyko urazów na skutek chronicznego przeciążenia, a funkcja szybkiego składania ułatwia wsiadanie i wysiadanie.
- Opcjonalna kierownica midi ma regulację długości i kąta kolumny oraz można ją składać w celu łatwiejszego wsiadania i wysiadania.

- Podłokietnik z regulacją wysokości stanowi wygodne oparcie dla nadgarstka i jednocześnie pozwala ułożyć dłoń tak, by komfortowo obsługiwać palcami dźwignie sterujące funkcjami hydraulicznymi i inne elementy sterujące.
- Zamiast pedału do zmiany kierunku można wybrać opcjonalny przełącznik obsługiwany ręcznie.
- Doskonała widoczność wokół maszyny i końcówek wideł osiągnięta została dzięki przemyślanej konstrukcji masztu, mocowania wideł, osłony górnej, słupków i podwozia, a także dzięki zastosowaniu materiałów o niskim współczynniku odbicia światła.
- Opcjonalna dodatkowa osłona górną zawiera panoramiczny, przezroczysty dach z poliwęglanu zapewniający lepszą widoczność do góry i większą ochronę przed spadającymi obiektami.
- Skuteczne tłumienie masztu i karetki wideł zapewnia łagodne osadzanie, płynne przejścia między etapami i jazdę bez drgań — to wszystko przekłada się na wygodne przenoszenie ładunków i maksymalną wydajność podczas długich zmian.
- Wśród rozwiązań ograniczających emisję hałasu i zwiększających komfort pracy operatora znajdują się ciche wentylatory sterowane temperaturą oraz silnik pompy podnoszenia z regulowaną prędkością.
- Pomyśleliśmy także o elementach ułatwiających pracę — dużym schowku na narzędzia na panelu silnika dostępnym z zewnątrz wózka, a także uchwytach na mniejsze przedmioty, telefon i napoje.
- Opcjonalny intuicyjny wyświetlacz wielofunkcyjny zamontowany w optymalnym położeniu pod kątem dostarcza operatorom wszystkie niezbędne informacje.



SZTAPLARKA Z WIDŁAMI TELESKOPOWYMI

Mamy również w ofercie model z widłami teleskopowymi (TF). Jest on przeznaczony specjalnie do systemów regałów o podwójnej głębokości, ale ma także wiele innych zastosowań. Zaliczają się do nich na przykład przenoszenie długich ładunków czy sięganie do przestrzeni ładunkowej ciężarówek. Można go używać jako wózka wysokiego składowania, czteropunktowego wózka okraczającego podsiębiernego, wózka paletowego i wózka do konfekcjonowania zamówień. Więcej informacji znajdziesz w naszym oddzielnym arkuszu danych technicznych NSS12N2TF.

WSZYSCY WYGRYWAJĄ

Bezprecedensowa kompatybilność komponentów między sztaplarkami i elektrycznymi wózkami paletowymi w ofercie Cat® przynosi dodatkowe korzyści. Naprawy są szybsze, a przestoje krótsze. Nie trzeba dużo inwestować w części zapasowe na stanie. Mniejsza liczba przejazdów pojazdów serwisowych i dostaw części zamiennych przekłada się na mniejszy ślad węglowy. Zyskują wszyscy!

WYPOSAŻENIE STANDARDOWE I DODATKOWE

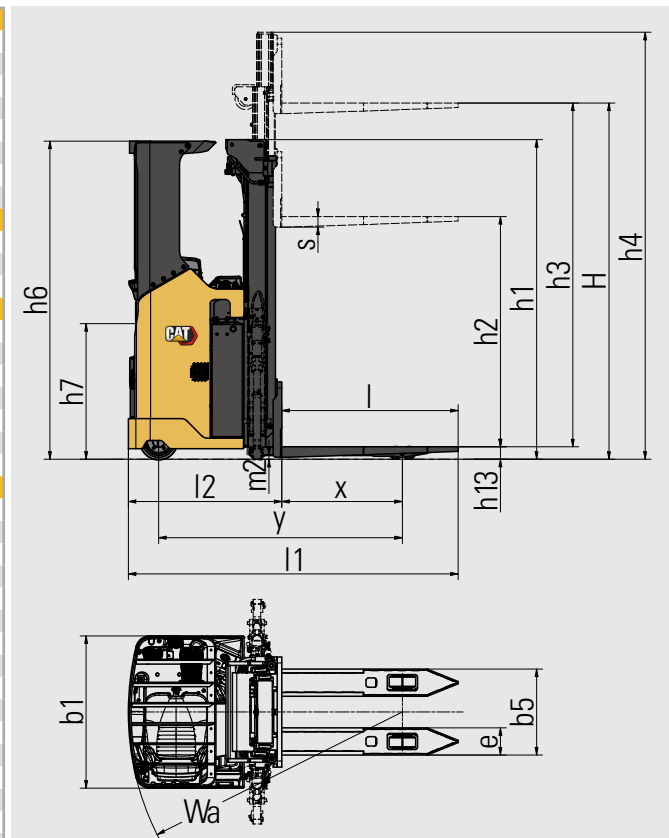
| | NSS16N2 | NSS16N2I | NSS20N2 | NSS20N2I | NSS16N2S | NSS20N2S |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------|----------|---------|----------|----------|----------|
| INFORMACJE OGÓLNE | | | | | | |
| Zwykłe wąskie nogi wózka okraczającego podsiębiernego do przenoszenia otwartych platform ładunkowych | ● | ● | ● | ● | — | — |
| Unoszenie wstępne do przenoszenia podwójnych ładunków | — | ● | — | ● | — | — |
| Szerokie nogi wózka okraczającego podsiębiernego do przenoszenia zarówno otwartych, jak i zamkniętych platform ładunkowych | — | — | — | — | ● | ● |
| Widły teleskopowe zwiększające zasięg podczas obsługi np. regałów o podwójnej głębokości i zamkniętych platform ładunkowych | — | — | — | — | — | — |
| Wyświetlacz standardowy z licznikiem godzin i wskaźnikiem akumulatora (BDI) | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Wejście zamykane na klucz | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Elektryczne wspomaganie układu kierowniczego, z kierownicą mini lub midi | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Automatyczne ustawianie kół do jazdy na wprost przy rozruchu | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Adaptacyjna kontrola pokonywania zakrętów | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Silnik napędu podnoszenia z regulowaną prędkością i zawór proporcjonalny do opuszczania | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Podwójne koła ładunkowe Vulkollan | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Ostona górna (OHG) | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Regulowany podfokietnik, po prawej stronie | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Regulowana kierownica, we wszystkich kierunkach | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Schówek pod podfokietnikiem i po lewej stronie fotela | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Ergonomiczna klasa wózka wysokiego składowania, w pełni regulowany fotel z tapicerką materiałową | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Akumulator na rolkach | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| ZASILANIE | | | | | | |
| Akumulatory litowo-jonowe * | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Akumulatory kwasowo-ołowiowe | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| ŚRODOWISKO | | | | | | |
| Przystosowanie do pracy w chłodniach, do -10°C | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Przystosowanie do pracy w chłodniach, od 0°C do -30°C | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| STEROWANIE NAPĘDEM I PODNOSZENIEM | | | | | | |
| Kierownica mini i przesuwany podfokietnik | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Kierownica midi | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Elementy sterujące podnoszeniem/opuszczaniem obsługiwane palcami | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Sterowanie kierunkiem jazdy bez użycia rąk (HFDC), za pomocą pedału przyspieszenia | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Ręczne sterowanie kierunkiem jazdy (HODC) | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Układ kierowniczy o skręcie 360 stopni | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Odwrócone kierowanie | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| WYPOSAŻENIE OPCJONALNE – KOŁA | | | | | | |
| Vulkollan | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| Tractothan | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Super Grip | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| INNE OPCJE | | | | | | |
| Boczne podpory | ○ | ○ | ○ | ○ | — | — |
| Wysokowydajny układ silnika podnoszenia o mocy 8,0 kW AC | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Elektrycznie regulowana wysokość podłogi, 70 mm | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Fotel z tapicerką winylową | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Podgrzewany fotel, tapicerka materiałowa lub winylowa | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Wielofunkcyjny wyświetlacz ze wskaźnikiem rozładowania akumulatora i licznikiem czasu pracy, logowaniem przy użyciu kodu PIN (100 kodów) i ikonami graficznymi | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Oparcie ładunku 1200 mm | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Wejście zamykane na klucz (w połączeniu z wielofunkcyjnym wyświetlaczem) | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| System pozycjonowania laserowego | ○ | ○ | ○ | ○ | — | — |
| Wskaźnik ciężaru ładunku | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Wskaźnik wysokości podnoszenia | ○ | ○ | ○ | ○ | — | ○ |
| Asystent utrzymywania poziomu | ○ | ○ | ○ | ○ | — | ○ |
| Kamera wideo i monitor | ○ | ○ | ○ | ○ | — | ○ |
| Dach panoramiczny ProVision | ○ | ○ | ○ | ○ | — | ○ |
| Gniazdo zasilania 12 V DC | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Gniazdo USB 5 V | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Stelaż na akcesoria | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Podstawa do pisania z uchwytem typu RAM C | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Uchwyt na wyposażenie system RAM rozmiar C | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Uchwyt na wyposażenie, system RAM, rozmiar C (x2) | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Uchwyt na wyposażenie, system RAM, rozmiar D | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Światła robocze LED | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Ostrzegawcze światło punktowe na podłodze, czerwone lub niebieskie | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |
| Większa prędkość jazdy, 12 km/h, w kierunku za ładunkiem | ○ | — | ○ | — | — | — |
| Specjalny kolor RAL | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ | ○ |

● Standard ○ Opcja

* Opcjonalne akumulatory litowo-jonowe są dostępne w niektórych regionach

| Charakterystyka | | |
|----------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------|----------------|
| 1.1 | Producent | |
| 1.2 | Oznaczenie modelu producenta | |
| 1.3 | Zasilanie | |
| 1.4 | Sposób obsługi | |
| 1.5 | Udźwig | Q (kg) |
| 1.6 | Odległość środka ciężkości | c (mm) |
| 1.8 | Odległość ładunku od osi czola widel (widły obniżone) | x (mm) |
| 1.9 | Rozstaw osi | y (mm) |
| Masa | | |
| 2.1b | Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora | kg |
| 2.2 | Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna | kg |
| 2.3 | Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna | kg |
| Koła, układ przeniesienia napędu | | |
| 3.1 | Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne | |
| 3.2 | Rozmiar opon, przednie | (mm) |
| 3.3 | Rozmiar opon, tylne | ø (mm) |
| 3.4 | Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość) | (mm) |
| 3.5 | Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane) | |
| 3.6 | Szerokość toru jazdy (środek opon), strona obciążana | b10 (mm) |
| 3.7 | Szerokość toru jazdy (środek opon), strona napędzana | b11 (mm) |
| Wymiary | | |
| 4.2a | Wysokość z obniżonym masztem | h1 (mm) |
| 4.2b | Wysokość | h1 (mm) |
| 4.3 | Wysokość swobodnego podnoszenia | h2 (mm) |
| 4.4 | Wysokość podnoszenia | h3 (mm) |
| 4.5 | Wysokość całkowita z podniesionym masztem | h4 (mm) |
| 4.6 | Unoszenie wstępne | h5 (mm) |
| 4.7 | Wysokość do szczytu osłony górnej | h6 (mm) |
| 4.8 | Wysokość fotela lub wysokość platformy | h7 (mm) |
| 4.10 | Wysokość wsporników kół nośnych | h8 (mm) |
| 4.15 | Wysokość widel całkowicie obniżonych | h13 (mm) |
| 4.19 | Długość całkowita | l1 (mm) |
| 4.20 | Odległość do czola wideł | l2 (mm) |
| 4.21 | Szerokość całkowita | b1/b2 (mm) |
| 4.22 | Wymiary widel (grubość, szerokość, długość) | s / e / l (mm) |
| 4.25 | Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum) | b5 (mm) |
| 4.32 | Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone) | m2 (mm) |
| 4.34a | Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż | Ast (mm) |
| 4.34b | Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż | Ast3 (mm) |
| 4.35 | Promień skrętu | Wa (mm) |
| Osiaży | | |
| 5.1 | Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku | km / h |
| 5.2 | Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku | m / s |
| 5.3 | Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku | m / s |
| 5.8 | Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku | % |
| 5.10 | Hamulec roboczy | |
| Silniki elektryczne | | |
| 6.1 | Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.) | kW |
| 6.2 | Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15% | kW |
| 6.4 | Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinne | V / Ah |
| 6.5 | Hamulce zasadnicze | kg |
| 6.6a | Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796 | kWh / h |
| Różne | | |
| 8.1 | Typ sterowania napędem | |
| 10.7 | Poziomy hałas na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ | dB (A) |

| Cat Lift Trucks | Cat Lift Trucks |
|--------------------|--------------------|
| NSS16N2 | NSS20N2 |
| Akumulator | Akumulator |
| Siedzący | Siedzący |
| 1600 | 2000 |
| 600 | 600 |
| 800 | 800 |
| 1616 ¹⁾ | 1665 ¹⁾ |
| 1866 | 2127 |
| 1466/2000 | 1690/2438 |
| 1306/560 | 1490/638 |
| Vul / Vul | Vul / Vul |
| 250 x 105 | 250 x 105 |
| 85 x 70 | 85 x 70 |
| 150 x 55 | 150 x 55 |
| 4 / 1x + 2 | 4 / 1x + 2 |
| 706 | 706 |
| 402 | 392 |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| - | - |
| 2110 | 2110 |
| 966 | 966 |
| 80 | 83 |
| 89 | 90 |
| 2189 ¹⁾ | 2238 ¹⁾ |
| 1019 ¹⁾ | 1068 ¹⁾ |
| 1010 | 1010 |
| 70 / 180 / 1170 | 70 / 195 / 1170 |
| 570 | 570 |
| 25 | 23 |
| 2584 ²⁾ | 2632 ²⁾ |
| 2419 | 2466 |
| 1819 ²⁾ | 1866 ²⁾ |
| Elektryczne | Elektryczne |
| 2.7 | 2.7 |
| 4.0 | 4.0 |
| 24 / 375 - 775 | 24 / 375 - 775 |
| 330 - 620 | 330 - 620 |
| 0.85 ³⁾ | 0.85 ³⁾ |
| AC | AC |
| <70 dB(A) | <70 dB(A) |



$$Ast = Wa + R + a$$

$$Ast = Wa + l6 - x + a$$

$$Ast = \text{Szerokość korytarza roboczego}$$

$$Wa = \text{Promień zawracania}$$

$$a = \text{Odstęp bezpieczny} = 2 \times 100 \text{ mm}$$

$$R = \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2}$$

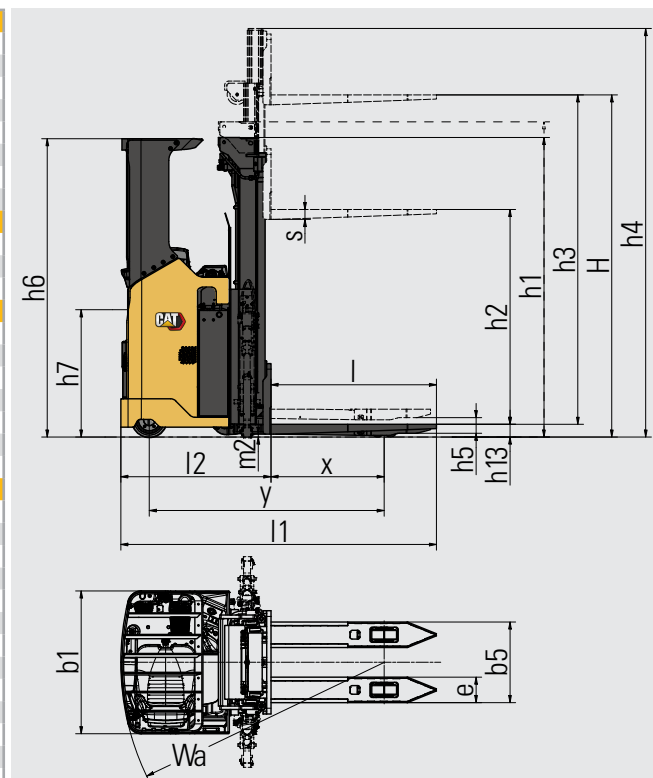
1) W przypadku SN/BC775 należy dodać 104 mm.

2) Wymiary różnią się w zależności od karetki akumulatora i typu masztu.

3) Zależy od konfiguracji i rzeczywistego sposobu użytkowania

| Charakterystyka | | |
|----------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------|----------------|
| 1.1 | Producent | |
| 1.2 | Oznaczenie modelu producenta | |
| 1.3 | Zasilanie | |
| 1.4 | Sposób obsługi | |
| 1.5 | Udźwig | Q (kg) |
| 1.6 | Odległość środka ciężkości | c (mm) |
| 1.8 | Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone) | x (mm) |
| 1.9 | Rozstaw osi | y (mm) |
| Masa | | |
| 2.1b | Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora | kg |
| 2.2 | Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna | kg |
| 2.3 | Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna | kg |
| Koła, układ przeniesienia napędu | | |
| 3.1 | Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednia/tylna | |
| 3.2 | Rozmiar opon, przednie | (mm) |
| 3.3 | Rozmiar opon, tylne | ø (mm) |
| 3.4 | Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość) | (mm) |
| 3.5 | Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane) | |
| 3.6 | Szerokość toru jazdy (środek opon), strona obciążana | b10 (mm) |
| 3.7 | Szerokość toru jazdy (środek opon), strona napędzana | b11 (mm) |
| Wymiary | | |
| 4.2a | Wysokość z obniżonym masztem | h1 (mm) |
| 4.2b | Wysokość | h1 (mm) |
| 4.3 | Wysokość swobodnego podnoszenia | h2 (mm) |
| 4.4 | Wysokość podnoszenia | h3 (mm) |
| 4.5 | Wysokość całkowita z podniesionym masztem | h4 (mm) |
| 4.6 | Unoszenie wstępne | h5 (mm) |
| 4.7 | Wysokość do szczytu osłony górnej | h6 (mm) |
| 4.8 | Wysokość fotela lub wysokość platformy | h7 (mm) |
| 4.10 | Wysokość wsporników kół nośnych | h8 (mm) |
| 4.15 | Wysokość widel całkowicie obniżonych | h13 (mm) |
| 4.19 | Długość całkowita | l1 (mm) |
| 4.20 | Odległość do czoła wideł | l2 (mm) |
| 4.21 | Szerokość całkowita | b1/b2 (mm) |
| 4.22 | Wymiary widel (grubość, szerokość, długość) | s / e / l (mm) |
| 4.25 | Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum) | b5 (mm) |
| 4.32 | Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone) | m2 (mm) |
| 4.34a | Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż | Ast (mm) |
| 4.34b | Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż | Ast3 (mm) |
| 4.35 | Promień skrętu | Wa (mm) |
| Osiągi | | |
| 5.1 | Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku | km / h |
| 5.2 | Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku | m / s |
| 5.3 | Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku | m / s |
| 5.8 | Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku | % |
| 5.10 | Hamulec roboczy | |
| Silniki elektryczne | | |
| 6.1 | Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.) | kW |
| 6.2 | Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15% | kW |
| 6.4 | Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinne | V / Ah |
| 6.5 | Hamulce zasadnicze | kg |
| 6.6a | Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796 | kWh / h |
| Różne | | |
| 8.1 | Typ sterowania napędem | |
| 10.7 | Poziomy hałas na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ | dB (A) |

| Cat Lift Trucks | Cat Lift Trucks |
|--------------------|--------------------|
| NSS16N2I | NSS20N2I |
| Akumulator | Akumulator |
| Siedzący | Siedzący |
| 1600 | 2000 |
| 600 | 600 |
| 800 | 800 |
| 1661 ¹⁾ | 1720 ¹⁾ |
| 2015 | 2294 |
| 1571/2045 | 1806/2488 |
| 1411/605 | 1606/688 |
| Vul / Vul | Vul / Vul |
| 250 x 105 | 250 x 105 |
| 85 x 70 | 85 x 70 |
| 150 x 55 | 150 x 55 |
| 4 / 1x + 2 | 4 / 1x + 2 |
| 706 | 706 |
| 390 | 375 |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| 110 | 110 |
| 2110 | 2110 |
| 966 | 966 |
| 87 | 87 |
| 93 | 93 |
| 2233 ¹⁾ | 2293 ¹⁾ |
| 1063 ¹⁾ | 1123 ¹⁾ |
| 1010 | 1010 |
| 70 / 180 / 1170 | 70 / 195 / 1170 |
| 570 | 570 |
| 20 | 20 |
| 2627 ²⁾ | 2685 ²⁾ |
| 2461 | 2520 |
| 1861 ²⁾ | 1920 ²⁾ |
| 9/9 | 9/9 |
| 0.16 / 0.32 | 0.12 / 0.22 |
| 0.44 / 0.41 | 0.33 / 0.30 |
| 26.6/26.6 | 25.6/25.6 |
| Elektryczne | Elektryczne |
| 2.7 | 2.7 |
| 4.0 | 4.0 |
| 24 / 375 - 775 | 24 / 375 - 775 |
| 330 - 620 | 330 - 620 |
| 0.85 ³⁾ | 0.85 ³⁾ |
| AC | AC |
| <70 dB(A) | <70 dB(A) |



$$Ast = Wa + R + a$$

$$Ast3 = Wa + l6 - x + a$$

$$Ast = \text{Szerokość korytarza roboczego}$$

$$Wa = \text{Promień zawracania}$$

$$a = \text{Odstęp bezpieczny} = 2 \times 100 \text{ mm}$$

$$R = \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2}$$

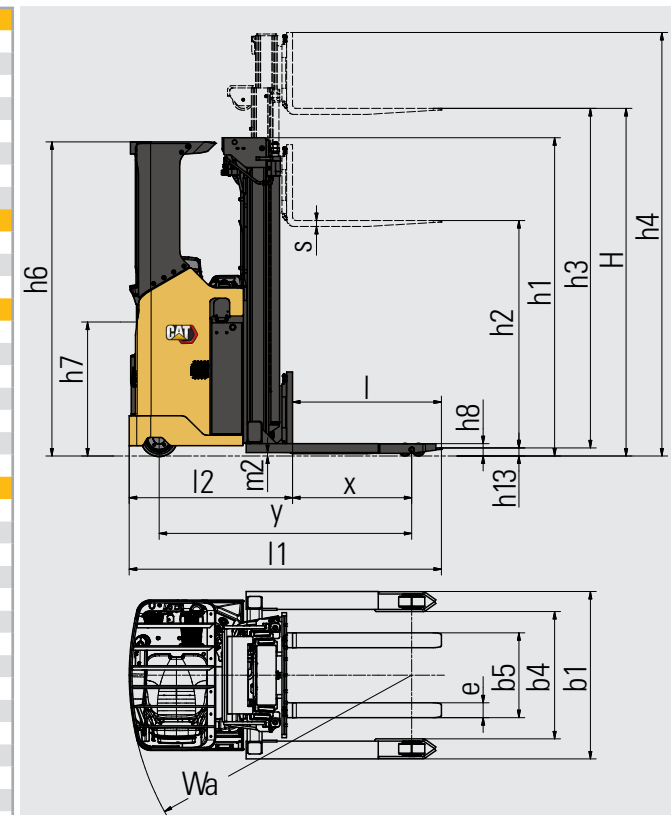
1) W przypadku SN/BC775 należy dodać 104 mm.

2) Wymiary różnią się w zależności od karetki akumulatora i typu masztu.

3) Zależy od konfiguracji i rzeczywistego sposobu użytkowania

| Charakterystyka | | |
|----------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------|
| 1.1 | Producent | |
| 1.2 | Oznaczenie modelu producenta | |
| 1.3 | Zasilanie | |
| 1.4 | Sposób obsługi | |
| 1.5 | Udźwig | Q (kg) |
| 1.6 | Odległość środka ciężkości | c (mm) |
| 1.8 | Odległość ładunku od osi czola widel (widły obniżone) | x (mm) |
| 1.9 | Rozstaw osi | y (mm) |
| Masa | | |
| 2.1b | Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora | kg |
| 2.2 | Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna | kg |
| 2.3 | Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna | kg |
| Koła, układ przeniesienia napędu | | |
| 3.1 | Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednia/tylna | |
| 3.2 | Rozmiar opon, przednie | (mm) |
| 3.3 | Rozmiar opon, tylne | ø (mm) |
| 3.4 | Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość) | (mm) |
| 3.5 | Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane) | |
| 3.6 | Szerokość toru jazdy (środek opon), strona obciążana | b10 (mm) |
| 3.7 | Szerokość toru jazdy (środek opon), strona napędzana | b11 (mm) |
| Wymiary | | |
| 4.2a | Wysokość z obniżonym masztem | h1 (mm) |
| 4.2b | Wysokość | h1 (mm) |
| 4.3 | Wysokość swobodnego podnoszenia | h2 (mm) |
| 4.4 | Wysokość podnoszenia | h3 (mm) |
| 4.5 | Wysokość całkowita z podniesionym masztem | h4 (mm) |
| 4.6 | Unoszenie wstępne | h5 (mm) |
| 4.7 | Wysokość do szczytu osłony górnej | h6 (mm) |
| 4.8 | Wysokość fotela lub wysokość platformy | h7 (mm) |
| 4.10 | Wysokość wsporników kół nośnych | h8 (mm) |
| 4.15 | Wysokość widel całkowicie obniżonych | h13 (mm) |
| 4.19 | Długość całkowita | l1 (mm) |
| 4.20 | Odległość do czola wideł | l2 (mm) |
| 4.21 | Szerokość całkowita | b1/b2 (mm) |
| 4.22 | Wymiary widel (grubość, szerokość, długość) | s / e / l (mm) |
| 4.23 | Karetka widel według DIN | |
| 4.24 | Szerokość karetki widel | b3 (mm) |
| 4.25 | Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum) | b5 (mm) |
| 4.26 | Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych | b4 (mm) |
| 4.32 | Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone) | m2 (mm) |
| 4.33a | Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek | Ast (mm) |
| 4.34b | Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż | Ast (mm) |
| 4.35 | Promień skrętu | Wa (mm) |
| Osiągi | | |
| 5.1 | Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku | km / h |
| 5.2 | Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku | m / s |
| 5.3 | Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku | m / s |
| 5.8 | Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku | % |
| 5.9 | Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem | s |
| 5.10 | Hamulec roboczy | |
| Silniki elektryczne | | |
| 6.1 | Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.) | kW |
| 6.2 | Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15% | kW |
| 6.3 | Akumulator wg DIN | |
| 6.4 | Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego | V / Ah |
| 6.5 | Hamulce zasadnicze | kg |
| 6.6a | Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796 | kWh / h |
| Różne | | |
| 8.1 | Typ sterowania napędem | |
| 10.7 | Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ bezczynność LpAZ | dB (A) |
| 10.7.2 | Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002 | |
| 10.7.3 | Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002 | |

| Cat Lift Trucks | Cat Lift Trucks |
|--------------------------------|--------------------------------|
| NSS16N2S | NSS20N2S |
| Akumulator | Akumulator |
| Siedzący | Siedzący |
| 1600 | 2000 |
| 600 | 600 |
| 800 | 800 |
| 1656 ²⁾ | 1696 ²⁾ |
| 1715 | 2077 |
| 1361 / 1955 | 1654 / 2423 |
| 1201 / 515 | 1454 / 623 |
| Vul / Vul | Vul / Vul |
| 250 x 105 | 250 x 105 |
| 85 x 70 | 85 x 70 |
| 150 x 55 | 150 x 55 |
| 4 / 1x + 2 ¹⁾ | 4 / 1x + 2 ¹⁾ |
| 706 | 706 |
| 985 / 1185 | 985 / 1185 |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| patrz tabele | patrz tabele |
| 2110 | 2110 |
| 966 | 966 |
| 92 | 92 |
| 50 | 55 |
| 2207 ²⁾ | 2247 ²⁾ |
| 1057 ²⁾ | 1097 ²⁾ |
| 1115 / 1315 ⁹⁾ | 1115 / 1315 ⁹⁾ |
| 40 / 100 / 1150 | 40 / 100 / 1150 |
| FEM 2/A | FEM 2/A |
| 840 | 840 |
| 316 / 773 | 316 / 773 |
| 855 / 1055 ⁸⁾ | 855 / 1055 ⁸⁾ |
| 35 | 35 |
| 2584 | 2623 |
| 2584 | 2623 |
| 1663 | 1702 |
| 8,0 / 8,0 | 8,0 / 8,0 |
| 0,24 / 0,40 | 0,19 / 0,37 |
| 0,45 / 0,30 | 0,50 / 0,42 |
| 7,2 / 7,2 | 7,0 / 7,0 |
| 7,0 / 6,0 | 7,5 / 6,5 |
| Elektryczne | Elektryczne |
| 2,7 | 2,7 |
| 8,0 ⁹⁾ | 8,0 ⁹⁾ |
| DIN-cells | DIN-cells |
| 24 / 465 ⁹⁾ | 24 / 465 ⁹⁾ |
| 330-410 ⁹⁾ | 330-410 ⁹⁾ |
| 0,87 ⁷⁾ | 0,87 ⁷⁾ |
| AC | AC |
| <70 | <70 |
| Zobacz podręcznik z instrukcją | Zobacz podręcznik z instrukcją |
| Zobacz podręcznik z instrukcją | Zobacz podręcznik z instrukcją |



$$Ast = Wa + R + a$$

$$Ast3 = Wa + l6 - x + a$$

$$Ast = \text{Szerokość korytarza roboczego}$$

$$Wa = \text{Promień zawracania}$$

$$a = \text{Odstęp bezpieczny} = 2 \times 100 \text{ mm}$$

$$R = \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2}$$

*) Wszystkie wartości wymiarów i mas zależą od konfiguracji

- 1) Konstrukcja 4-punktowa z podwójnymi bocznymi samonastawnymi kołami napędowymi
- 2) W przypadku podwozia Senior (BC775) należy dodać +104
- 3) Zasięg widel teleskopowych, opcjonalny zasięg 450-1000
- 4) Silnik standardowy, jeszcze nie został gruntownie przetestowany z opcjonalnym układem o dużej mocy 8,0 kW
- 5) Z silnikami podnoszenia o dużej mocy, 4,0 w wersji standardowej
- 6) Z podwoziem Senior, 24 V / 560-775 Ah i 460-610 kg
- 7) Ref. wartość testowa z silnikiem podnoszenia o mocy 8,0 kW, zależy od modelu, konfiguracji i sposobu użytkowania
- 8) Do wyboru są dostępne dwie standardowe szerokości wózka okraczającego podsiębiernego/nóg podporowych (zob. b1/b4)

| NSS16N2 | | | | |
|---------------------|--------|------|------|--------|
| Typ masztu Wąski | h3+h13 | h1 | h4 | h2+h13 |
| | mm | mm | mm | mm |
| TFV / DEV | 3600 | 2350 | 4105 | 1849 |
| | 4200 | 2650 | 4705 | 2149 |
| | 4500 | 2800 | 5005 | 2299 |
| DTFV / TREV | 4800 | 2150 | 5332 | 1669 |
| | 5400 | 2350 | 5932 | 1869 |
| | 5700 | 2450 | 6232 | 1969 |
| | 6300 | 2650 | 6832 | 2169 |
| | 7000 | 2883 | 7532 | 2402 |

| NSS16N2I | | | | |
|------------------------------------|--------|------|------|--------|
| Typ masztu Unoszenie wstępne | h3+h13 | h1 | h4 | h2+h13 |
| | mm | mm | mm | mm |
| TFV / DEV | 3600 | 2355 | 4112 | 1853 |
| | 4200 | 2655 | 4712 | 2153 |
| | 4500 | 2805 | 5012 | 2303 |
| DTFV / TREV | 4800 | 2155 | 5339 | 1673 |
| | 5400 | 2355 | 5939 | 1873 |
| | 5700 | 2455 | 6239 | 1973 |
| | 6300 | 2655 | 6839 | 2173 |
| | 7000 | 2888 | 7539 | 2406 |

| NSS20N2 | | | | |
|---------------------|--------|------|------|--------|
| Typ masztu Wąski | h3+h13 | h1 | h4 | h2+h13 |
| | mm | mm | mm | mm |
| TFV / DEV | 3600 | 2350 | 4108 | 1850 |
| | 4200 | 2650 | 4708 | 2150 |
| | 4500 | 2800 | 5008 | 2300 |
| DTFV / TREV | 4800 | 2150 | 5335 | 1670 |
| | 5400 | 2350 | 5935 | 1870 |
| | 5700 | 2450 | 6235 | 1970 |
| | 6300 | 2650 | 6835 | 2170 |
| | 7000 | 2883 | 7535 | 2403 |

| NSS20N2I | | | | |
|------------------------------------|--------|------|------|--------|
| Typ masztu Unoszenie wstępne | h3+h13 | h1 | h4 | h2+h13 |
| | mm | mm | mm | mm |
| TFV / DEV | 3600 | 2355 | 4113 | 1853 |
| | 4200 | 2655 | 4713 | 2153 |
| | 4500 | 2805 | 5013 | 2303 |
| DTFV / TREV | 4800 | 2155 | 5339 | 1673 |
| | 5400 | 2355 | 5939 | 1873 |
| | 5700 | 2455 | 6239 | 1973 |
| | 6300 | 2655 | 6839 | 2173 |
| | 7000 | 2888 | 7539 | 2406 |

| NSS16-20N2S | | | | |
|--------------------------------------------------------------------|--------|------|------|--------|
| Typ masztu Szeroki rozstaw wółka obracającego podbiernego | h3+h13 | h1 | h4 | h2+h13 |
| | mm | mm | mm | mm |
| 160 TFV / DEV | 3600 | 2350 | 4110 | 1815 |
| | 4200 | 2650 | 4710 | 2115 |
| | 4500 | 2800 | 5010 | 2265 |
| 200 DTFV / TREV | 4800 | 2150 | 5335 | 1635 |
| | 5400 | 2350 | 5935 | 1835 |
| | 5700 | 2450 | 6235 | 1935 |
| | 6300 | 2650 | 6835 | 2135 |
| | 7000 | 2883 | 7535 | 2368 |

Osiągi i udźwąg masztu

- DS Duplex, przezierny
- DEV Duplex z wolnym skokiem
- TREV Trzyczęściowy z wolnym skokiem
- h3+h13 Wysokość podnoszenia
- h1 Wysokość opuszczonego masztu
- h4 Wysokość podniesionego masztu
- h2+h13 Podnoszenie swobodne



BATERIE LITOWO-JONOWE CAT®

CZAS NA ZMIANĘ?



Akumulatory litowo-jonowe (Li-ion) są dostępne w gamie wózków elektrycznych z przeciwwagą i magazynowych marki Cat®. Choć akumulatory kwasowo-ołowiowe wciąż są często wybierane przez naszych klientów i mają swoje zalety, wiążą się z różnymi wyzwaniami, którym technologia litowo-jonowa pozwala stawić czoła.

Prawdopodobnie najbardziej widoczną zmianą w związku z przejściem na baterie litowo-jonowe jest możliwość doładowywania. Zamiast wymieniać baterie między zmianami, wystarczy podłączyć szybką ładowarkę podczas krótkich przerw. W ten sposób jedna bateria może pracować 24/7. Dodając do tego inne korzyści związane z wydajnością, ochroną środowiska i bezpieczeństwem, baterie litowo-jonowe są bardzo atrakcyjną alternatywą.



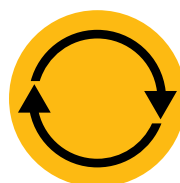
**DŁUŻSZA
ŻYWOTNOŚĆ**



**WIĘKSZA
WYDAJNOŚĆ**



**DŁUŻSZY
CZAS PRACY**



**STALE
PARAMETRY**



**SZYBSZE
ŁADOWANIE**



**BRAK WYMIANY
AKUMULATORÓW**



**BRAK CODZIENNEJ
KONSERWACJI**



**WBUDOWANE
ZABEZPIECZENIA**

Zalety baterii litowo-jonowych Cat w stosunku do kwasowo-ołowiowych

Akumulator litowo-jonowy to inwestycja, na którą warto patrzeć przez pryzmat oszczędności w zakresie energii, sprzętu i robocizny oraz krótszych i rzadszych przestojów.

- **Dłuższa żywotność** – od 3 do 4 razy dłuższy okres eksploatacji w porównaniu do baterii kwasowo-ołowiowych – zmniejszenie ogólnych kosztów inwestycji w baterie
- **Większa wydajność** – straty energii podczas ładowania i rozładowywania są nawet o 30% mniejsze, co przekłada się na mniejsze zużycie energii elektrycznej
- **Dłuższy czas pracy** – dzięki większej wydajności baterii i możliwości doładowywania w dowolnym czasie bez ryzyka uszkodzenia baterii ani skrócenia jego żywotności
- **Stale wysokie parametry** – bardziej stała krzywa napięcia gwarantuje wysoką wydajność wózka aż do końca zmiany
- **Szybsze ładowanie** – możliwość pełnego naładowania w zaledwie 1 godzinę za pomocą najszybszych ładowarek
- **Brak wymiany baterii** – szybkie doładowywanie – 15 minut wydłuża czas pracy o kilka godzin – umożliwia pracę bez przerw tylko na jednym akumulatorze i ogranicza konieczność kupowania, przechowywania i konserwowania części zamiennych
- **Brak codziennej konserwacji** – bateria pozostaje w wózku podczas ładowania i nie trzeba uzupełniać wody ani sprawdzać elektrolitu
- **Brak gazu** – ani wycieków kwasu – ta technologia pozwala wyeliminować koszty związane z konserwacją i przechowywaniem baterii w magazynie oraz z systemem wentylacji
- **Wbudowane zabezpieczenia** – inteligentny system zarządzania baterią (BMS) automatycznie zapobiega nadmiernym wartościom prądu rozładowywania i ładowania, napięcia oraz temperatury, a także praktycznie eliminuje ryzyko niewłaściwego użytkowania

Są dostępne baterie i ładowarki o różnych parametrach znamionowych. Dealer znajdzie najlepsze połączenie do danych potrzeb. Dla spokoju ducha zapytaj również dealera o opcjonalną 5-letnią gwarancję obejmującą coroczne przeglądy.

info@catlifttruck.com | www.catlifttruck.com

WPoSC2404 (11/23) © 2023 MLE B.V. (nr rejestracyjny 33274459). Wszelkie prawa zastrzeżone. CAT, CATERPILLAR, LETS DO THE WORK oraz ich logotypy, dekoracje handlowe: "Caterpillar Corporate Yellow", "Power Edge" i Cat "Modern Hex", a także elementy identyfikacji korporacyjnej i produktowej użyte w niniejszym materiale stanowią własność handlową firmy Caterpillar i nie mogą być używane bez uzyskania zgody.

UWAGA: Dane dotyczące wydajności mogą się różnić w zależności od przyjętych tolerancji produkcyjnych, stanu pojazdu, rodzaju ogumienia, warunków podłoża, konkretnych zastosowań czy środowiska pracy. Przedstawione wózki mogą zawierać wyposażenie niestandardowe. Konkretnie wymogi eksploatacyjne i konfiguracje dostępne na danym rynku należy omówić z dealerm wózków widłowych Cat. Cat Lift Trucks prowadzi politykę ciągłego ulepszania swoich produktów. Dlatego niektóre materiały, wyposażenie czy parametry techniczne mogą ulegać zmianie bez wcześniejszego powiadomienia.



**DOWNLOAD
BROCHURE**



**WATCH
VIDEOS**



**DOWNLOAD
OUR APP**

