



NIEZAWODNA WYDAJNOŚĆ

DANE TECHNICZNE

SZTAPLARKI PROWADZONE I ZE SKŁADANĄ PLATFORMĄ 24 V, 1,0–1,6 T

NSP10N3
NSP12N2C
NSP12N3
NSP14N3
NSP16N3
NSP12N3I
NSP14N3I
NSP16N3I
NSP10N3R
NSP12N3R
NSP14N3R
NSP16N3R
NSP12N3IR
NSP14N3IR
NSP16N3IR
NSP16N3S
NSP16N3SR



IDEALNY POMOCNIK DO PRZENOSZENIA NA KRÓTKIE ODLEGŁOŚCI

TA GAMA SZTAPLAREK WYPOSAŻONA WE WSZYSTKIE NAJNOWSZE TECHNOLOGIE ZOSTAŁA ZAPROJEKTOWANA DO PRZENOSZENIA NA KRÓTKIE ODLEGŁOŚCI I UKŁADANIA DO WYSOKOŚCI 5,4 METRA. SZEROKI WYBÓR MODELI PROWADZONYCH I ZE SKŁADANĄ PLATFORMĄ POZWALA ZNALEŹĆ NIEZAWODNE I WYDAJNE NARZĘDZIE PRACY DO KAŻDEGO MAGAZynu.



Energooszczędne, programowalne opcje napędu, solidna konstrukcja oraz wysoka odporność na wodę i zanieczyszczenia zmniejszają koszty eksploatacji i poprawiają wydajność. Zintegrowany układ napędu i podnoszenia ogranicza zakres prac konserwacyjnych za sprawą mniejszej liczby elementów i szybkiego dostępu do wszystkich najważniejszych części wózka.

Płynne i precyzyjne sterowanie oraz wygodna pozycja operatora z wygodnym ramieniem dyszla i doskonałą widocznością przez maszt gwarantują odpowiedni komfort pracy. Koła samonastawne z regulacją wysokości* i wytrzymałe maszty zapewniają maksymalną stabilność.

Modele z małą składaną platformą są dostępne w wersjach o udźwigu 1,0, 1,2*, 1,4 i 1,6 tony, aby ułatwić pokonywanie większych odległości.

Teraz jest dostępna nowa sztaplarka prowadzona o niewielkich rozmiarach i udźwigu 1,2 tony — NSP12N2C. Ten wydajny model niezajmujący dużo przestrzeni jest idealny do układania towarów na półkach sklepowych, układania, kompletacji zamówień i transportu wewnętrznego na krótkie odległości na przykład w magazynach, supermarketach i obszarach produkcyjnych.

*Z wyjątkiem NSP12N2C.

NIŻSZY KOSZT POSIADANIA

- Najnowsza technologia AC ogranicza do minimum zużycie energii i koszty konserwacji.
- Solidna konstrukcja podwozia i widły poddawane testom wytrzymałościowym gwarantują lepszą niezawodność i trwałość nawet w najtrudniejszych warunkach.
- Zamknięte podwozie i wodoodporne układy elektryczne są odporne na wilgoć, zanieczyszczenia i korozję — przekłada się to na mniejszą liczbę przestojów, niższe koszty konserwacji i dłuższy okres eksploatacji wózka*.
- Łatwy dostęp do najważniejszych elementów wózka przyspiesza diagnostykę usterek i konserwację, a to przekłada się na jeszcze mniej przestojów.
- Zintegrowany układ napędu i podnoszenia składa się z mniejszej liczby elementów w porównaniu z poprzednimi modelami, co ogranicza możliwość wystąpienia awarii.
- Zamknięty przedział ze stalową pokrywą chroni akumulator przed uderzeniami, zapobiegając jego kosztownej wymianie.
- Akumulatory o standardowych rozmiarach można zastępować akumulatorami innych marek.

NIEZRÓWNANA WYDAJNOŚĆ

- Silnik AC zapewnia bardzo precyzyjne sterowanie napędem, ułatwiając pracę operatorom wózków.
- Wyświetlacz LCD w standardzie* dostarcza przejrzyste informacje o stanie wózka i akumulatora.
- Ergonomiczne ramię dyszla z wygodnymi, łatwymi w obsłudze elementami sterującymi ogranicza zmęczenie operatorów.
- Ramię dyszla Z/przesunięte jest dostępne do załadunku w ograniczonej przestrzeni, np. w ciężarówkach.
- Doskonałe właściwości jezdne i trakcyjne pozwalają na intensywną pracę na krótkich i średnich dystansach.
- Odległość kół podporowych widel od tylnej ramy została zoptymalizowana dla większej stabilności.
- Zaawansowany programowalny sterownik umożliwia użytkownikom wybór między szybszą pracą a płynniejszą obsługą przy mniejszym zużyciu energii, aby wydłużyć czas pracy podczas zmian.
- Zwężone końce widel umożliwiają dokładne i łatwe wprowadzanie palet, co przyspiesza cykle przenoszenia i zapobiega uszkodzeniom palet lub ładunków.
- Wózek można prowadzić z ramieniem dyszla w pozycji pionowej w trybie „żółwia” z bardzo niską prędkością, aby uzyskać jak najlepszą zwrotność w ciasnych miejscach.
- Węższy korpus wózka znacznie ułatwia przenoszenie ładunków w ograniczonej przestrzeni.
- Model NSP12N2C o niewielkich rozmiarach jest najwęższą i najlżejszą sztaplarką (660 mm i 775 kg w wersji z największym akumulatorem) oraz podobnie jak modele NSP10-16N3/N3I/N3S ma przesunięte ramię dyszla pozwalające operatorowi iść obok wózka.

- Modele N3R są wyposażone w składaną platformę zmniejszającą zmęczenie operatora na dłuższych dystansach.
- Składana platforma w modelach N3R po rozłożeniu pozostaje w tej pozycji, pozwalając operatorom oszczędzić czas.
- Modele NSP16N3 i N3R wyposażone w opcjonalne stabilizatory boczne mają większy udźwieg w wysokiej pozycji widel.
- Modele N3I z unoszeniem wstępnym umożliwiają operatorowi podnoszenie masztu i widel, aby zwiększyć prześwit i chronić wózek oraz ładunek podczas pracy na rampach.
- Modele N3I z systemem wstępnego podnoszenia umożliwiają przewożenie dwóch palet jednocześnie po wstępnym podniesieniu widel pomocniczych.
- Modele N3S z nogami podporowymi umożliwiają łatwą obsługę szerszych ładunków i palet z dolnymi burtami.

BEZPIECZEŃSTWO I ERGONOMIA

- Najnowsza konstrukcja ramienia dyszla zapewnia wygodną pozycję podczas pracy.
- Bardzo wytrzymałe maszty ograniczają do minimum przemieszczanie się ładunku.
- Wąskie profile masztów i starannie rozmieszczone przewody hydrauliczne zapewniają doskonałą widoczność do przodu.
- Bardzo cicha przekładnia napędzona olejem pomaga utrzymać niski poziom hałasu.
- Koło samonastawne z regulacją wysokości eliminuje luz i zwiększa stabilność ładunku*.
- Duże dźwignie podnoszenia i opuszczania umożliwiają łatwe sterowanie jedną ręką, nawet w rękawicach.
- Regulowany poziom podnoszenia i opuszczania są standardem we wszystkich modelach. Zapewniając precyzyjną, płynną i bezpieczną obsługę wózka.

*Z wyjątkiem NSP12N2C.



STANDARD EQUIPMENT AND OPTIONS

INFORMACJE OGÓLNE

Wielofunkcyjny wyświetlacz, w tym licznik godzin, BDI I alarmy itp.
Standardowy wyświetlacz w tym licznik godzin, BDI I alarm yip.
Interaktywny wyświetlacz multifunkcyjny w tym licznik godzi, BDI I alarmy itp.
Logowanie przy użyciu kodu PIN, 99 kodów
Logowanie przy użyciu kodu PIN, 4 kody
Przesunięte ramię dyszla
Konstrukcja sprawdzająca się w pomieszczeniach chłodniczych (do -10°C) z osiami zabezpieczonymi przed korozją
Układ podnoszenia z regulowaną prędkością i zawór proporcjonalny opuszczania obsługiwany przełącznikiem kołyskowym w górnej części dyszla sterującego
Koło napędzane z poliuretanu
Koło napędzane z poliuretanu lub gumy
Unoszenie wstępne
Koła ładunkowe pojedyncze z poliuretanu
Koła ładunkowe podwójne z poliuretanu
Regulowany rozstaw wideł; od 900 do 1300 mm
Boczna wymiana akumulatora (dotyczy tylko akumulatora 250 Ah)
Akumulatory litowo-jonowe

ŚRODOWISKO

Konstrukcja przystosowana do pracy w niskich temperaturach, od 0°C do -35°C (od 0°C do -30°C w przypadku NSP12N2C)

STEROWANIE NAPĘDEM I PODNOSZENIEM

Napęd do podnoszenia dyszla

WYPOSAŻENIE OPCJONALNE – KOŁA

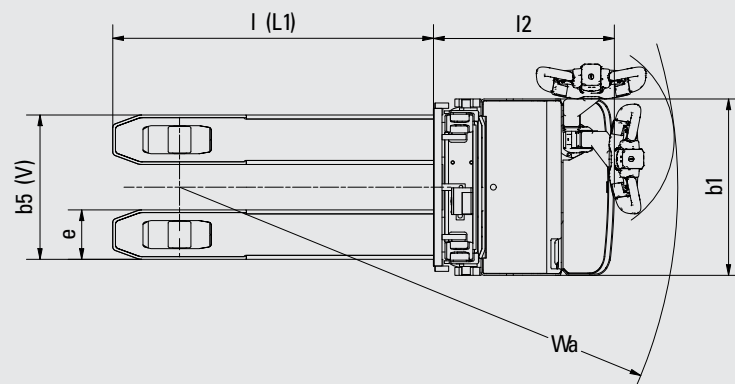
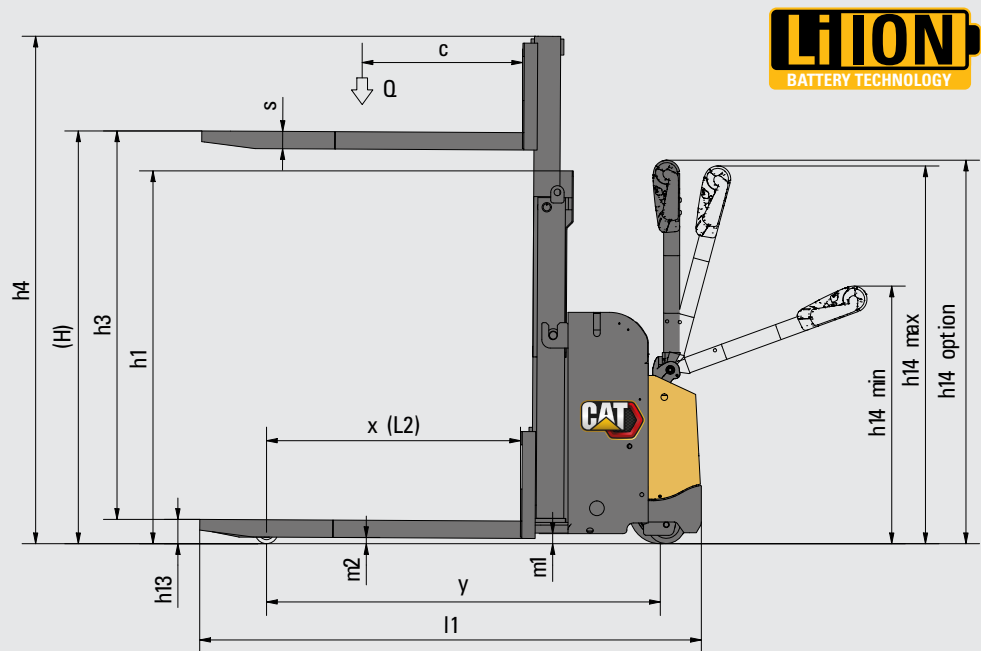
Poliuretanowe koła napędowe i ładunkowe
Koła o zwiększonej przyczepności Power Friction
Koło napędzane niezostawiające śladów
Koło napędzane w wersji antystatycznej

INNE OPCJE

Redukcja prędkości 0,5 km/h podczas przewożenia ładunku uniesionego powyżej 1000 mm, podwójne i potrójne maszty bez swobodnego podnoszenia
Redukcja prędkości 0,5 km/h powyżej wysokości swobodnego podnoszenia, podwójne i potrójne maszty ze swobodnym podnoszeniem
Stabilizatory boczne (niedostępne w modelu (II))
Wbudowana ładowarka 30 A
Opaska antystatyczna
Stacyjka
Brzęczyk piezoelektryczny zamiast standardowego klaksonu
Specjalny kolor RAL
Oparcie ładunku
Stelaż na akcesoria
Uchwyt na dokumenty A4
Wyświetlacz wielofunkcyjny
Ograniczenie prędkości przy niskim stanie naładowania akumulatora
Ostrzeżenie dźwiękowe o niskim poziomie energii akumulatora
Alarm serwisowy
Automatyczne wylogowanie
Przywrócenie niskiej prędkości po wylogowaniu

NSP10N3(R)	NSP12N2C	NSP12N3(I)	NSP14N3(I)	NSP16N3(I)	NSP12N3(I)R	NSP14N3(I)R	NSP16N3(I)R	NSP16N3S	NSP16N3SR
●	—	●	●	●	●	●	●	●	●
—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
○	—	○	○	○	○	○	○	○	○
—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
—	—	(●)	(●)	(●)	(●)	(●)	(●)	—	—
●	●	●	—	—	—	—	—	—	—
○	○	○	●	●	●	●	●	●	●
—	—	—	—	—	—	—	—	●	●
—	—	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
●	○	●	●	●	●	●	●	●	●
●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
—	—	○	○	○	○	○	○	○	○
—	—	○	○	○	○	○	○	○	○
—	—	—	—	○	—	—	○	—	—
○	○	○	○	○	○	○	○	○	—
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	—	○	○	○	○	○	○	○	○
○	—	○	○	○	○	○	○	○	○
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—
—	○	—	—	—	—	—	—	—	—

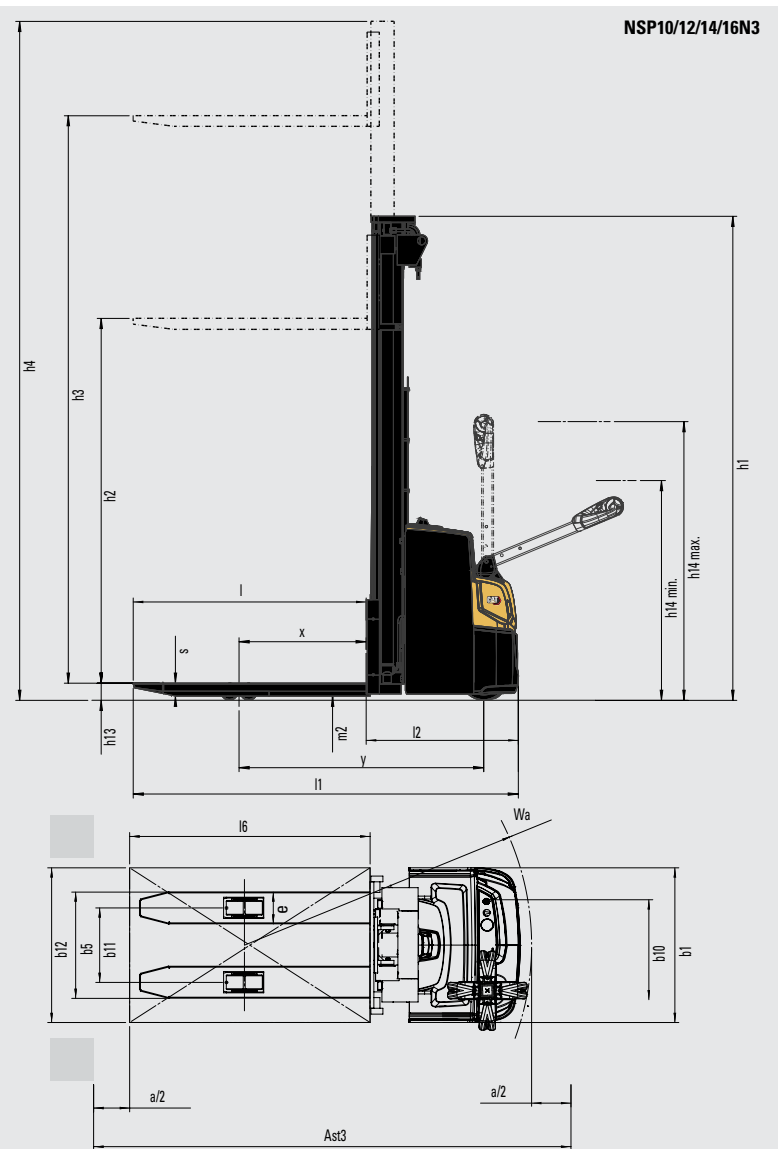
Charakterystyka			
1.1	Producent		Cat Lift Trucks
1.2	Oznaczenie modelu producenta		NSP12N2C
1.3	Zasilanie		Akumulator
1.4	Sposób obsługi		Pieszy
1.5	Udźwig	Q (kg)	1250
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)	600
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)	950
1.9	Rozstaw osi	y (mm)	1473
Masa			
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg	775
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg	875 / 1150
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg	575 / 200
Koła, układ przeniesienia napędu			
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne		Vul / Vul
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)	230 x 70
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)	85 x 99
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)	140 x 60
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)		1 + 1x / 2
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)	382
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)	355
Wymiary			
4.2b	Wysokość	h1 (mm)	1400 / 1550
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)	-
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)	1700 / 2000
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)	2145 / 2445
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)	-
4.9	Wysokość dysza operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)	913 / 1368
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)	90
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)	1877
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)	677
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)	660
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)	65 / 185 / 1200
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)	
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)	540
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)	
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)	25
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)	
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)	
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)	2507
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)	2285
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)	
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)	
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)	1835
Osiągi			
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h	5.7 / 6
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s	0.10 / 0.20
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s	0.11 / 0.12
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%	7 / 19
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%	
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s	7.60 / 6.76
5.10	Hamulec roboczy		Elektryczne
Silniki elektryczne			
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW	1.3
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW	2.35
6.3	Akumulator wg DIN		no
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah	24 / 150-230
6.5	Waga baterii	kg	140 - 215
Różne			
8.1	Typ sterowania napędem		Bezstopniowa
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)	74.6 +/- 0.7
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ beczynność LpAZ	dB (A)	
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002		
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002		



Ast = Szerokość korytarza roboczego
 Ast3 = Szerokość korytarza roboczego (b12 < 1000 mm)
 $Ast = Wa + \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2} + a$
 $Ast3 = Wa + l6 - x + a$
 Wa = Promień zawracania
 l6 = Długość palety (800 lub 1000 mm)
 x = Odległość od osi koła ładunkowego do czoła widel
 b12 = Szerokość palety (1200 mm)
 a = Odstęp bezpieczny = 2 x 100 mm

Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)
4.9	Wysokość dyszla operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ beczynność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002	

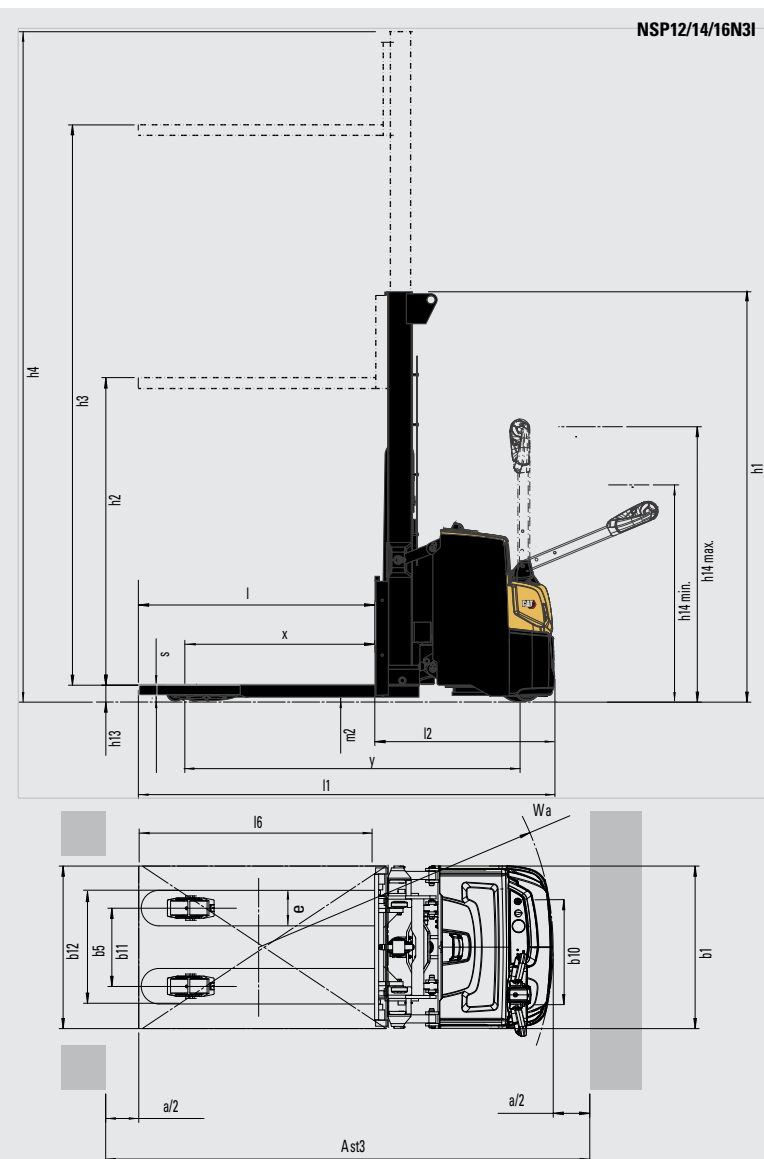
Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks
NSP10N3	NSP12N3	NSP14N3	NSP16N3
Akumulator	Akumulator	Akumulator	Akumulator
Pieszy	Pieszy	Pieszy	Pieszy
1000	1200	1400	1600
600	600	600	600
700	750	750	750
1215	1330	1330	1330
730	1020	1020	1020
612 / 1128	810 / 1410	845 / 1580	870 / 1755
534 / 196	730 / 295	730 / 295	730 / 295
Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70	230 x 70	230 x 70
85 x 90	85 x 90	85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60	125 x 60	125 x 60
1 + 1x / 2	1 + 1x / 2	1 + 1x / 4	1 + 1x / 4
515	515	515	515
385	385	385	385
patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele
patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele
patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele
patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele	patrz tabele
-	-	-	-
865 / 1420	865 / 1420	865 / 1420	865 / 1420
90	90	90	90
1835	1900 ⁹	1900	1900
685	750 ⁹	750	750
800	800	800	800
56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150
750	750	750	750
570	570	570	570
-	-	-	-
20	20	20	20
2300	2445	2445	2445
2230	2374	2374	2374
1458	1572	1572	1572
6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0
0.15 / 0.30	0.16 / 0.33	0.14 / 0.33	0.15 / 0.32
0.29 / 0.32	0.46 / 0.35	0.45 / 0.35	0.48 / 0.34
8 / 15	8 / 15	8 / 15	8 / 15
Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0	1.0	1.0
2.2	2.2	2.2	3.2
24 / 150	24 / 250	24 / 250	24 / 250 - 375
150	210	210	210
0.46	0.76	0.77	0.77
Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa
65	64		
-	-	-	-
< 2.5	< 2.5	< 2.5	< 2.5



Ast = Szerokość korytarza roboczego
 Ast3 = Szerokość korytarza roboczego (b12 <1000 mm)
 $Ast = Wa + \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2} + a$
 $Ast3 = Wa + l6 - x + a$
 Wa = Promień zawracania
 l6 = Długość palety (800 lub 1000 mm)
 x = Odległość od osi koła ładunkowego do czoła widel
 b12 = Szerokość palety (1200 mm)
 a = Odstęp bezpieczny = 2 x 100 mm

Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)
4.9	Wysokość dysza operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ beczynność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002	

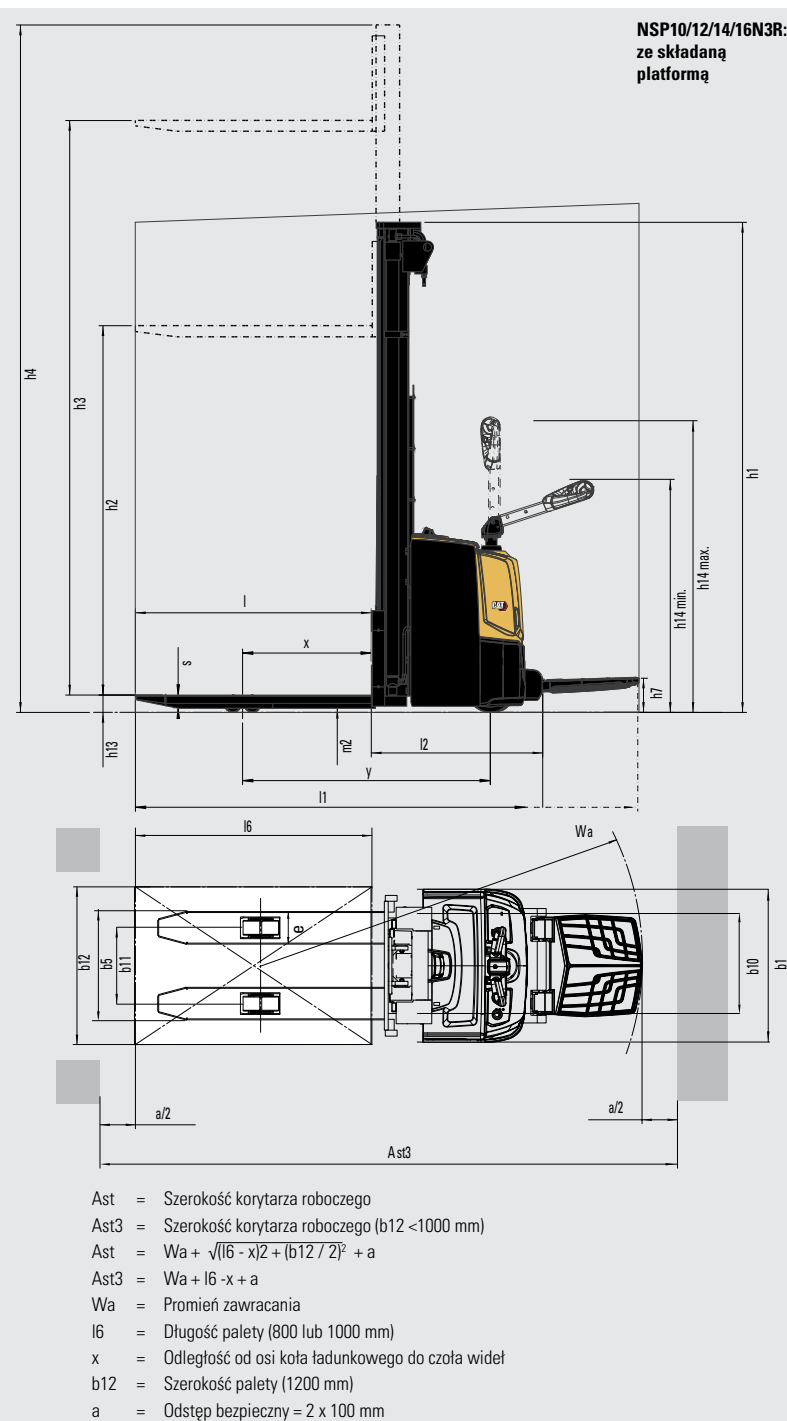
Cat Lift Trucks NSP12N3i	Cat Lift Trucks NSP14N3i	Cat Lift Trucks NSP16N3i
Akumulator	Akumulator	Akumulator
Pieszy	Pieszy	Pieszy
1200	1400	1600
600	600	600
925	925	925
1610	1610	1610
1095	1095	1095
1060 / 1230	1105 / 1390	1145 / 1545
780 / 315	780 / 312	780 / 312
Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70	230 x 70
85 x 90	85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60	125 x 60
1 + 1x / 2	1 + 1x / 4	1 + 1x / 4
515	515	515
385	385	385
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
200	200	200
865 / 1420	865 / 1420	865 / 1420
90	90	90
2010 ^a	2010	2010
855 ^a	855	855
800	800	800
56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150
750	750	750
570	570	570
-	-	-
20	20	20
2619	2619	2619
2323	2323	2323
Ast	Ast	Ast
Ast3	Ast3	Ast3
2533	2533	2533
1848	1848	1848
6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0
0.16 / 0.33	0.14 / 0.33	0.15 / 0.32
0.46 / 0.35	0.45 / 0.35	0.43 / 0.34
8 / 15	8 / 15	8 / 15
Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0	1.0
2.2	2.2	3.2
24 / 250	24 / 250	24 / 250 - 375
210	210	210
0.76	0.77	0.77
Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa
64		
-	-	-
< 2.5	< 2.5	< 2.5



- Ast = Szerokość korytarza roboczego
 Ast3 = Szerokość korytarza roboczego (b12 < 1000 mm)
 $Ast = Wa + \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2} + a$
 Ast3 = $Wa + l6 - x + a$
 Wa = Promień zawracania
 l6 = Długość palety (800 lub 1000 mm)
 x = Odległość od osi koła ładunkowego do czoła widel
 b12 = Szerokość palety (1200 mm)
 a = Odstęp bezpieczny = 2 x 100 mm

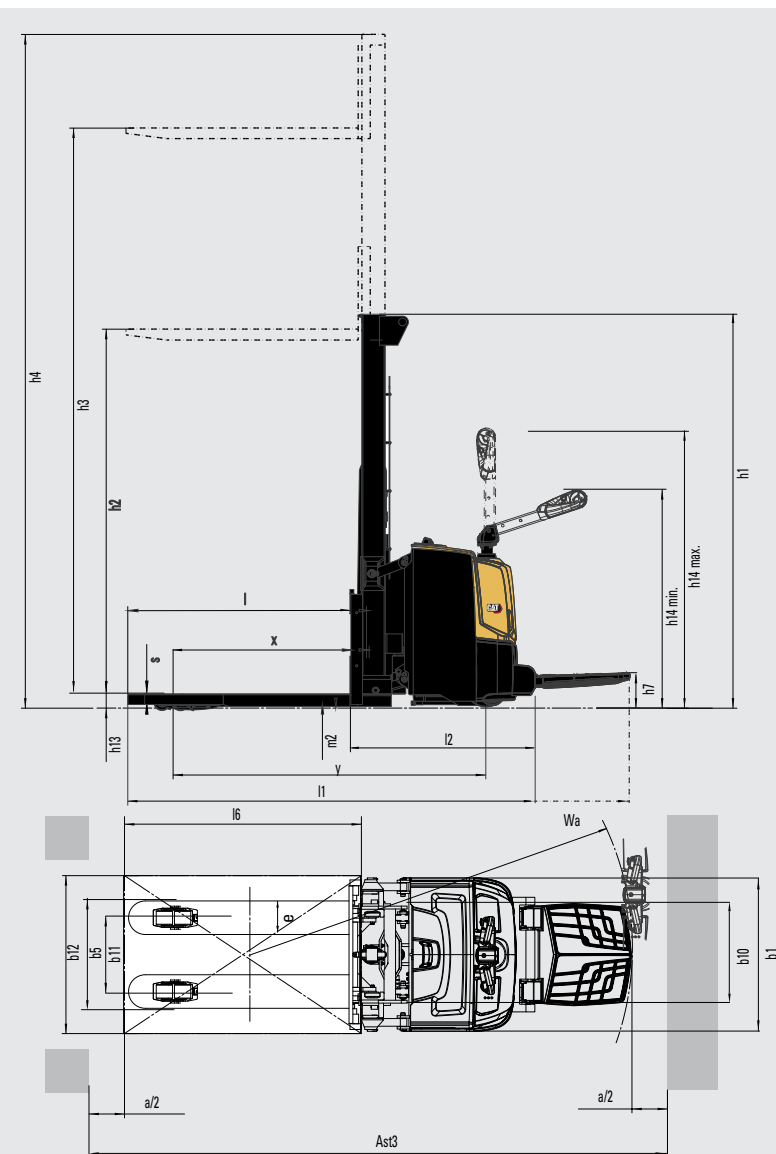
Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)
4.9	Wysokość dysza operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ bezzwrotność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002	

Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks
NSP10N3R	NSP12N3R	NSP14N3R	NSP16N3R
Akumulator	Akumulator	Akumulator	Akumulator
Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący
1000	1200	1400	1600
600	600	600	600
700	750	750	750
1215	1330	1330	1330
860	1100	1100	1100
715 / 1155	840 / 1400	860 / 1580	990 / 1795
640 / 220	860 / 320	740 / 295	860 / 320
Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70	230 x 70	230 x 70
85 x 90	85 x 90	85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60	125 x 60	125 x 60
1 + 1 x / 2	1 + 1 x / 2	1 + 1 x / 4	1 + 1 x / 4
515	515	515	515
385	385	385	385
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę	patrz tabelę
-	-	-	-
1155 / 1550	1155 / 1550	1155 / 1550	1155 / 1550
90	90	90	90
1955 / 2435	2020 / 2500	2020 / 2500	2020 / 2500
805 / 1285	870 / 1350	870 / 1350	870 / 1350
800	800	800	800
56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150
750	750	750	750
570	570	570	570
-	-	-	-
20	20	20	20
2420 / 2900	2550 / 3050	2550 / 3050	2550 / 3050
2350 / 2830	2660 / 2980	2660 / 2980	2660 / 2980
1578 / 2058	1692 / 2172	1692 / 2172	1684 / 2170
6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0
0.15 / 0.30	0.16 / 0.33	0.14 / 0.33	0.15 / 0.32
0.29 / 0.32	0.46 / 0.35	0.45 / 0.35	0.43 / 0.34
8 / 15	8 / 15	8 / 15	8 / 15
Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0	1.0	1.0
2.2	2.2	2.2	3.2
24 / 150 - 250	24 / 150 - 250	24 / 250	24 / 250 - 375
150	210	210	210
0.75	0.77	0.78	0.78
Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa
0.8	0.8	0.8	0.8
< 2.5	< 2.5	< 2.5	< 2.5



Charakterystyka		
1.1	Producent	
1.2	Oznaczenie modelu producenta	
1.3	Zasilanie	
1.4	Sposób obsługi	
1.5	Udźwig	Q (kg)
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)
1.9	Rozstaw osi	y (mm)
Masa		
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg
Koła, układ przeniesienia napędu		
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliuiretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne	
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)	
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)
Wymiary		
4.2b	Wysokość	h1 (mm)
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)
4.9	Wysokość dyszla operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)
4.25	Szerokość zewnętrzna na widłach (minimum/maksimum)	b5 (mm)
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)
Osiągi		
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s
5.10	Hamulec roboczy	
Silniki elektryczne		
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW
6.3	Akumulator wg DIN	
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah
6.5	Waga baterii	kg
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h
Różne		
8.1	Typ sterowania napędem	
10.7	Poziom hałas na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)
10.7.1	Poziom hałas na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ bezczynność LpAZ	dB (A)
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002	
10.7.3	Poziom wibracji reki zgodnie z EN 13 059: 2002	

Cat Lift Trucks NSP12N3iR Akumulator	Cat Lift Trucks NSP14N3iR Akumulator	Cat Lift Trucks NSP16N3iR Akumulator
Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący	Pieszy/ Stojący
1200	1400	1600
600	600	600
925	925	925
1610	1610	1610
1175	1175	1175
1030 / 1350	1115 / 1460	1200 / 1575
840 / 335	840 / 335	840 / 335
Vul / Vul	Vul / Vul	Vul / Vul
230 x 70	230 x 70	230 x 70
85 x 90	85 x 75	85 x 75
125 x 60	125 x 60	125 x 60
1 + 1 x / 2	1 + 1 x / 4	1 + 1 x / 4
515	515	515
385	385	385
patrz tabela	patrz tabela	patrz tabela
patrz tabela	patrz tabela	patrz tabela
patrz tabela	patrz tabela	patrz tabela
patrz tabela	patrz tabela	patrz tabela
200	200	200
1155 / 1550	1155 / 1550	1155 / 1550
90	90	90
2125 / 2605	2125 / 2605	2125 / 2605
975 / 1455	975 / 1455	975 / 1455
800	800	800
56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150	56 / 186 / 1150
750	750	750
570	570	570
-	-	-
20	20	20
2743 / 3223	2743 / 3223	2743 / 3223
2657 / 3137	2657 / 3137	2657 / 3137
1972 / 2452	1972 / 2452	1972 / 2452
6.0 / 6.0	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0
0.16 / 0.33	0.14 / 0.33	0.15 / 0.32
0.46 / 0.35	0.45 / 0.35	0.43 / 0.34
8 / 15	8 / 15	8 / 15
Elektryczne	Elektryczne	Elektryczne
1.0	1.0	1.0
2.2	2.2	3.2
24 / 150 - 250	24 / 250	24 / 250 - 375
210	210	210
0.77	0.78	0.78
Bezstopniowa	Bezstopniowa	Bezstopniowa
0.8	0.8	0.8
<2.5	<2.5	<2.5

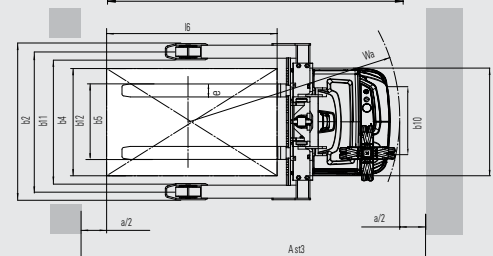
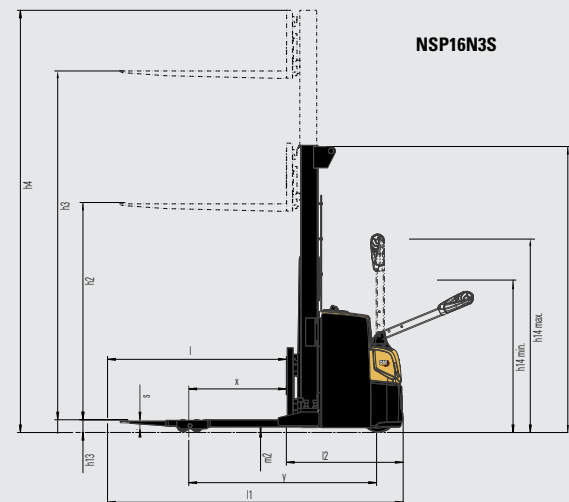


Ast = Szerokość korytarza roboczego
Ast3 = Szerokość korytarza roboczego (b12 < 1000 mm)
 $Ast = Wa + \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2} + a$
Ast3 = $Wa + l6 - x + a$
Wa = Promień zawracania
l6 = Długość palety (800 lub 1000 mm)
x = Odległość od osi koła ładunkowego do czoła wideł
b12 = Szerokość palety (1200 mm)
a = Odstęp bezpieczny = 2 x 100 mm

NSP12/14/16N3IR:
ze składaną
platformą

Charakterystyka				
1.1	Producent		Cat Lift Trucks	Cat Lift Trucks
1.2	Oznaczenie modelu producenta		NSP16N3S	NSP16N3SR
1.3	Zasilanie		Akumulator	Akumulator
1.4	Sposób obsługi		Pieszy	Pieszy/ Stojący
1.5	Udźwig	Q (kg)	1600	1600
1.6	Odległość środka ciężkości	c (mm)	600	600
1.8	Odległość ładunku od osi czoła widel (widły obniżone)	x (mm)	750	750
1.9	Rozstaw osi	y (mm)	1395	1395
Masa				
2.1b	Masa wózka bez ładunku i przy maksymalnej masie akumulatora	kg	1288	1440
2.2	Obciążenie osi z maksymalnym ładunkiem, przednia/tylna	kg	1045 / 1870	1215 / 1985
2.3	Obciążenie osi bez ładunku, przednia/tylna	kg	892 / 396	1020 / 420
Koła, układ przeniesienia napędu				
3.1	Typ opon: PT=Power Thane, Vul=Vulkollan, P=Poliiuretan, N=Nylon, G=Guma przednie/tylne		Vul / Vul	Vul / Vul
3.2	Rozmiar opon, strona napędu	(mm)	230 x 70	230 x 70
3.3	Rozmiar opon, strona ładunku	(mm)	85 x 75	85 x 75
3.4	Rozmiar koła podporowego (średnica x szerokość)	(mm)	125 x 60	125 x 60
3.5	Liczba kół, Strona ładunkowa / strona napędowa (x=napędzane)		1 + 1 x / 4	1 + 1 x / 4
3.6	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona napędu	b10 (mm)	515	515
3.7	Szerokość toru jazdy (środek opon) strona ładunku	b11 (mm)	1025-1425	1025-1425
Wymiary				
4.2b	Wysokość	h1 (mm)	patrz tabele	patrz tabele
4.3	Wysokość swobodnego podnoszenia	h2 (mm)	patrz tabele	patrz tabele
4.4	Wysokość podnoszenia	h3 (mm)	patrz tabele	patrz tabele
4.5	Wysokość całkowita z podniesionym masztem	h4 (mm)	patrz tabele	patrz tabele
4.6	Unoszenie wstępne	h5 (mm)	-	-
4.9	Wysokość dysza operatora/ konsoli sterującej (min./max.)	h14 (mm)	865 / 1420	1155 / 1550
4.15	Wysokość widel całkowicie obniżonych	h13 (mm)	85	85
4.19	Długość całkowita	l1 (mm)	1965	2085 / 2565
4.20	Długość do czoła widel	l2 (mm)	815	935 / 1415
4.21	Szerokość całkowita	b1/b2 (mm)	800 / 1140 - 1575	800 / 1140 - 1575
4.22	Wymiary widel (grubość, szerokość, długość)	s / e / l (mm)	40 / 100 / 1150	40 / 100 / 1150
4.24	Szerokość karetki widel	b3 (mm)	980	980
4.25	Szerokość zewnętrzna na widlach (minimum/maksimum)	b5 (mm)	260-900	260-900
4.26	Wewnętrzna szerokość nóg ładunkowych	b4 (mm)	900-1300	900-1300
4.32	Prześwit na środku rozstawu osi, z ładunkiem (widły obniżone)	m2 (mm)	20	20
4.33c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)	2580	2690 / 3170
4.33d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 1000 x 1200, ładunek w poprzek, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)		
4.34a	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast (mm)		
4.34b	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż	Ast3 (mm)		
4.34c	Szerokość korytarza roboczego (Ast) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast (mm)	2580	2690 / 3170
4.34d	Szerokość korytarza roboczego (Ast3) z paletami 800 x 1200, ładunek wzdłuż, platforma podniesiona/obniżona	Ast3 (mm)		
4.35	Promień skrętu	Wa (mm)	1637	1757 / 2237
Osiągi				
5.1	Szybkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku	km / h	6.0 / 6.0	6.0 / 6.0
5.2	Szybkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku	m / s	0.15 / 0.32	0.15 / 0.32
5.3	Szybkość obniżania, z ładunkiem/bez ładunku	m / s	0.43 / 0.34	0.5 / 0.34
5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%		
5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku	%	8 / 15	8 / 15
5.9	Czas przyspieszania (10 metrów), bez ładunku/z ładunkiem	s		
5.10	Hamulec roboczy		Elektryczne	Elektryczne
Silniki elektryczne				
6.1	Moc silnika napędowego (obciążenie przez 60 min.)	kW	1.0	1.0
6.2	Moc silnika układu podnoszenia, współczynnik obciążenia 15%	kW	3.2	3.2
6.3	Akumulator wg DIN			
6.4	Napięcie akumulatora/pojemność rozładowania 5-godzinnego	V / Ah	24 / 250 - 375	24 / 250 - 375
6.5	Waga baterii	kg	210	210
6.6a	Zużycie energii zgodnie z cyklem EN 16796	kWh / h	0.77	0.78
Różne				
8.1	Typ sterowania napędem		Bezstopniowa	Bezstopniowa
10.7	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 4871 w pracy LpAZ	dB (A)		
10.7.1	Poziom hałasu na wysokości uszu kierowcy zgodnie z EN 12 053: 2001 i EN ISO 487, jazda/ podnoszenie/ beczynność LpAZ	dB (A)		
10.7.2	Poziom wibracji ciała zgodnie z EN 13 059: 2002		-	0.8
10.7.3	Poziom wibracji ręki zgodnie z EN 13 059: 2002		< 2.5	< 2.5

Ast = Szerokość korytarza roboczego
 Ast3 = Szerokość korytarza roboczego (b12 < 1000 mm)
 $Ast = Wa + \sqrt{(l6 - x)^2 + (b12 / 2)^2} + a$
 Ast3 = $Wa + l6 - x + a$
 Wa = Promień zawracania
 l6 = Długość palety (800 lub 1000 mm)
 x = Odległość od osi koła ładunkowego do czoła widel
 b12 = Szerokość palety (1200 mm)
 a = Odstęp bezpieczny = 2 x 100 mm



NSP12N2C			
Typ masztu	h3+h13	h1*	h2+h13
	mm	mm	mm
Duplex bez swobodnego podnoszenia	1790	1400	NA
	2090	1550	NA

h1* Wysokość masztu zamkniętego h1 obejmuje poliwęglanowe zabezpieczenie palców. Wysokość masztu bez zabezpieczenia palców wynosi 1343 mm/1493 mm

NSP10N3/10N3R				
Typ masztu	h3+h13	h1*	h4	h2+h13
	mm	mm	mm	mm
S	1500	1980	1980	1500
D	2500	1775	3000	195
	2900	1975	3400	195
	3300	2175	3800	195

NSP12/14/16N3 / NSP12/14 /16N3R				
Typ masztu	h3+h13	h1*	h4	h2+h13
	mm	mm	mm	mm
S	1500	1950	1950	1500
DS	2500	1835	3000	200
	2900	2035	3400	200
	3300	2235	3800	200
	3600	2385	4100	200
	4300	2735	4800	200
DEV	2500	1775	2940	1355
	2900	1975	3340	1555
	3300	2235	3800	1755
	3600	2385	4100	1905
	4300	2735	4800	2255
TR	4100	1955	4640	-
	4300	2020	4840	-
	4700	2153	5240	-
	5400*	2385	5940	-
TREV	4100	1955	4640	1475
	4300	2020	4840	1540
	4700	2153	5240	1673
	5400*	2385	5940	1905

NSP12/14/16N3I / NSP12/14/16N3IR				
Typ masztu	h3+h13	h1*	h4	h2+h13
	mm	mm	mm	mm
S	1500	2055	2055	1505
DS	2500	1940	3105	200
	2900	2140	3505	200
	3300	2340	3905	200
	3600	2490	4205	200
	4300	2840	4905	200
	2500	1940	3105	1360
DEV	2900	2140	3505	1560
	3300	2340	3905	1760
	3600	2490	4205	1910
	4300	2840	4905	2260
TR	4100	2060	4745	-
	4300	2125	4945	-
	4700	2260	5345	-
	5400*	2490	6045	-
TREV	4100	2060	4745	1480
	4300	2125	4945	1545
	4700	2260	5345	1673
	5400*	2490	6045	1910

NSP16N3S / NSP16N3SR				
Typ masztu	h3+h13	h1*	h4	h2+h13
	mm	mm	mm	mm
S	1500	2030	2030	1500
DS	2500	1915	3080	195
	2900	2115	3480	195
	3300	2315	3880	195
	3600	2465	4180	195
	4300	2815	4880	195
DEV	2500	1915	3080	1355
	2900	2115	3480	1555
	3300	2315	3880	1755
	3600	2465	4180	1905
	4300	2815	4880	2255
TR	4100	2035	4720	-
	4300	2100	4920	-
	4700	2233	5320	-
	5400	2465	6020	-
TREV	4100	2035	4720	1475
	4300	2100	4920	1540
	4700	2233	5320	1753
	5400	2465	6020	1905

Osiągi i udźwig masztu

- * = tylko NSP14-16N3R i NSP14-16N3(I)R
- S = Pojedynczy
- D = Standardowy maszt Duplex
- DS = Podwójny, nieograniczający widoczności
- DEV = Podwójny z pełnym swobodnym podnoszeniem
- TR = Potrójny, nieograniczający widoczności
- TREV = Potrójny z pełnym swobodnym podnoszeniem
- h3+h13 = Wysokość podnoszenia
- h1 = Wysokość opuszczonego masztu
- h4 = Wysokość podniesionego masztu
- h2+h13 = Podnoszenie swobodne



BATERIE LITOWO-JONOWE CAT®

CZAS NA ZMIANĘ?



Akumulatory litowo-jonowe (Li-ion) są dostępne w gamie wózków elektrycznych z przeciwwagą i magazynowych marki Cat®. Choć akumulatory kwasowo-ołowiowe wciąż są często wybierane przez naszych klientów i mają swoje zalety, wiążą się z różnymi wyzwaniami, którym technologia litowo-jonowa pozwala stawić czoła.

Prawdopodobnie najbardziej widoczną zmianą w związku z przejściem na baterie litowo-jonowe jest możliwość doładowywania. Zamiast wymieniać baterie między zmianami, wystarczy podłączyć szybką ładowarkę podczas krótkich przerw. W ten sposób jedna bateria może pracować 24/7. Dodając do tego inne korzyści związane z wydajnością, ochroną środowiska i bezpieczeństwem, baterie litowo-jonowe są bardzo atrakcyjną alternatywą.



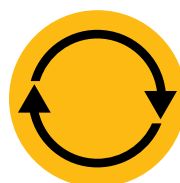
**DŁUŻSZA
ŻYWOTNOŚĆ**



**WIĘKSZA
WYDAJNOŚĆ**



**DŁUŻSZY
CZAS PRACY**



**STALE
PARAMETRY**



**SZYBSZE
ŁADOWANIE**



**BRAK WYMIANY
AKUMULATORÓW**



**BRAK CODZIENNEJ
KONSERWACJI**



**WBUDOWANE
ZABEZPIECZENIA**

Zalety baterii litowo-jonowych Cat w stosunku do kwasowo-ołowiowych

Akumulator litowo-jonowy to inwestycja, na którą warto patrzeć przez pryzmat oszczędności w zakresie energii, sprzętu i robocizny oraz krótszych i rzadszych przestojów.

- **Dłuższa żywotność** – od 3 do 4 razy dłuższy okres eksploatacji w porównaniu do baterii kwasowo-ołowiowych – zmniejszenie ogólnych kosztów inwestycji w baterie
- **Większa wydajność** – straty energii podczas ładowania i rozładowywania są nawet o 30% mniejsze, co przekłada się na mniejsze zużycie energii elektrycznej
- **Dłuższy czas pracy** – dzięki większej wydajności baterii i możliwości doładowywania w dowolnym czasie bez ryzyka uszkodzenia baterii ani skrócenia jego żywotności
- **Stale wysokie parametry** – bardziej stała krzywa napięcia gwarantuje wysoką wydajność wózka aż do końca zmiany
- **Szybsze ładowanie** – możliwość pełnego naładowania w zaledwie 1 godzinę za pomocą najszybszych ładowarek
- **Brak wymiany baterii** – szybkie doładowywanie – 15 minut wydłuża czas pracy o kilka godzin – umożliwia pracę bez przerw tylko na jednym akumulatorze i ogranicza konieczność kupowania, przechowywania i konserwowania części zamiennych
- **Brak codziennej konserwacji** – bateria pozostaje w wózku podczas ładowania i nie trzeba uzupełniać wody ani sprawdzać elektrolitu
- **Brak gazu** – ani wycieków kwasu – ta technologia pozwala wyeliminować koszty związane z konserwacją i przechowywaniem baterii w magazynie oraz z systemem wentylacji
- **Wbudowane zabezpieczenia** – inteligentny system zarządzania baterią (BMS) automatycznie zapobiega nadmiernym wartościom prądu rozładowywania i ładowania, napięcia oraz temperatury, a także praktycznie eliminuje ryzyko niewłaściwego użytkowania

Są dostępne baterie i ładowarki o różnych parametrach znamionowych. Dealer znajdzie najlepsze połączenie do danych potrzeb. Dla spokoju ducha zapytaj również dealera o opcjonalną 5-letnią gwarancję obejmującą coroczne przeglądy.

info@catlifttruck.com | www.catlifttruck.com

WPoSC2218(09/23) © 2023 MLE B.V. (nr rejestracyjny 33274459). Wszelkie prawa zastrzeżone. CAT, CATERPILLAR, LETS DO THE WORK oraz ich logotypy, dekoracje handlowe: "Caterpillar Yellow", "Power Edge" i Cat "Modern Hex", a także elementy identyfikacji korporacyjnej i produktowej użyte w niniejszym materiale stanowią własność handlową firmy Caterpillar i nie mogą być używane bez uzyskania zgody.

UWAGA: Dane dotyczące wydajności mogą się różnić w zależności od przyjętych tolerancji produkcyjnych, stanu pojazdu, rodzaju ogumienia, warunków podłoża, konkretnych zastosowań czy środowiska pracy. Przedstawione wózki mogą zawierać wyposażenie niestandardowe. Konkretnie wymogi eksploatacyjne i konfiguracje dostępne na danym rynku należy omówić z dealerm wózków widłowych Cat. Cat Lift Trucks prowadzi politykę ciągłego ulepszania swoich produktów. Dlatego niektóre materiały, wyposażenie czy parametry techniczne mogą ulegać zmianie bez wcześniejszego powiadomienia.



**DOWNLOAD
BROCHURE**



**WATCH
VIDEOS**



**DOWNLOAD
OUR APP**

